Liouvilledynamik bei gemischtem Phasenraum

Dissertation
zur Erlangung des Grades
Doktor der Naturwissenschaften
(Dr. rer. nat.)
vorgelegt am Fachbereich Physik der
Universität – Gesamthochschule – Essen

von

Joachim Weber
aus Essen

Essen, April 2000

Referent:	Prof. Dr. rer. nat. Fritz Haake
Korreferent:	Prof. Dr. rer. nat. Robert Graham

Disputation: Essen, am 20. Juni 2000

Inhaltsverzeichnis

Einleitung und Übersicht

Das Liouvillebild der klassischen Mechanik ist von probabilistischer Natur. Es beschreibt die Zeitentwicklung eines Ensembles von Replika eines klassischen Systems in verschiedenen Anfangszuständen. Dieses Ensemble wird durch eine Wahrscheinlichkeitsdichte im Phasenraum repräsentiert.

Die probabilistische Beschreibung findet ihre Anwendung bei Systemen mit vielen Freiheitsgraden [**1**] und inzwischen auch bei chaotischen Systemen mit wenigen Freiheitsgraden. In beiden Fällen ist die Zeitentwicklung einer Phasenraumtrajektorie weniger von Interesse als die Zeitentwicklung einer Schar von Trajektorien, da eine individuelle Trajektorie für das System nicht repräsentativ ist. Bei chaotischen Dynamiken mit wenigen Freiheitsgraden liegt der Grund hierfür in der unendlichen Hierarchie von Strukturen im Phasenraum. Kann ein Systemzustand nur mit endlicher Genauigkeit festgelegt werden, so entspricht ihm in natürlicher Weise ein ganzes Ensemble von Trajektorien, dessen Zeitentwicklung lediglich probabilisitisch Rechnung getragen werden kann.

Sowohl methodisch als auch formal besteht eine enge Verwandschaft zwischen dem Liouvillebild der klassischen Mechanik und dem Schrödingerbild der Quantenmechanik. Dem Hilbertraum der quantenmechanischen Wellenfunktionen entspricht der Hilbertraum der klassischen Phasenraumfunktionen. Die Zeitentwicklung in dem jeweiligen Hilbertraum ist unitär. Im Fall der Liouvilledynamik wird sie durch den Liouville- beziehungsweise Frobenius-Perron-Operator beschrieben.

In einem scheinbaren Widerspruch zur Unitarität der Liouvilledynamik steht die chaotischen Dynamiken eigene Irreversibilität, die einen Zerfall von Korrelationen unter der Zeitentwicklung zur Folge hat. Dieser Zerfall kann nicht anhand von unimodularen Eigenwerten des Zeitentwicklungsoperators beschrieben werden. Die in diesem Zusammenhang auftretenden Zerfallsraten sind, wieder in Analogie zur Quantenmechanik, durch Resonanzen des Frobenius-Perron-Operators bestimmt.

An sogenannten Axiom-A-Systemen, klassischen chaotischen Dynamiken, deren Phasenraum vollständig hyperbolisch ist, wurden Resonanzen zuerst von Ruelle und Pollicott untersucht. Die Resonanzen werden deshalb auch als Ruelle-Pollicott-Resonanzen bezeichnet [**2, 3, 4, 5, 6**]. Mathematisch gefaßt handelt es sich bei den Resonanzen um Pole der Resolvente des Operators in einem höheren Riemannschen Blatt. Sie geben im Kontrast zu den lediglich über eine kurze Zeitspanne deterministisch verfolgbaren Trajektorien Auskunft über das Langzeitverhalten einer chaotischen Dynamik.

Im Kontext chaotischer Quantendynamiken sind Frobenius-Perron-Resonanzen als die Größen ins Blickfeld gerückt, die systemspezifische Abweichungen vom universellen Verhalten spektraler Fluktuationen erklären sollen [**8, 9, 10, 11, 12**].

Häufig sind die spektralen Fluktuationen einer chaotischen Quantendynamik allein durch deren unitäre und antiunitäre Symmetrien bestimmt. Sie entsprechen den Vorhersagen für Ensembles von Zufallsmatrizen mit den jeweiligen Symmetrieeigenschaften und sind somit universell.

Sind die Spektren darüber hinaus semiklassisch, so lassen sie sich mittels der Gutzwillerschen Spurformel aus periodischen Trajektorien im Phasenraum der entsprechenden klassischen Dynamiken berechnen [**13, 14**]. Die Universalität der spektralen Fluktuationen ist folglich in der Natur der klassischen periodischen Bahnen verankert [**18**].

Die Universalität manifestiert sich in vielfältiger Weise in spektralen Korrelationsfunktionen wie der Abstandsverteilung benachbarter Eigenwerte oder der Zweipunktfunktion. Eine besondere Bedeutung kommt der Fouriertransformierten der Zweipunktfunktion zu, dem sogenannten Formfaktor [**21**].

Der Formfaktor als Funktion der Zeit offenbart den Einfluß, den Trajektorien der entsprechenden Periodenlänge auf die Fluktuationen semiklassischer Spektren nehmen [**22, 23**]. Der Formfaktor eines individuellen Spektrums fluktuiert stark. Jedoch ist der Formfaktor im Pandeyschen Sinne ergodisch. Durch eine lokale Zeitmittelung lassen sich die universellen Fluktuationen des Formfaktors eliminieren, und systemspezifische Eigenschaften können manifest werden [**26**].

Eine für den Formfaktor charakteristische Zeitskala ist die Heisenbergzeit τ_H, die über die Unschärferelation mit dem mittleren Abstand benachbarter Energieniveaus verknüpft ist. Nichtuniverselle spektrale Fluktuationen auf der Skala des mittleren Niveauabstandes manifestieren sich im Formfaktor in der Nähe der Heisenbergzeit. Bedingt durch die Unitarität der Quantendynamik werden darüber hinaus nicht universelle Korrekturen bei kleinen Zeiten $\tau \ll \tau_H$ erwartet.

Ein von der Supersymmetrie kommender Erklärungsversuch der Universalität des Formfaktors und der systemspezifischen Korrekturen zur Universalität drückt die systemspezifischen Korrekturen durch Resonanzen des Frobenius-Perron-Operators aus[**8, 9, 10, 11**]. Die so vorhergesagten Korrekturen liegen den Erwartungen entsprechend bei kleinen Zeiten und in der Nähe der Heisenbergzeit. Zur Überprüfung dieser Vorhersage ist die Bestimmung der Frobenius-Perron-Resonanzen für das klassische Gegenstück einer chaotischen Quantendynamik von großer Bedeutung.

Existieren im Phasenraum eines dynamischen Systems reguläre und chaotische Dynamik nebeneinander, so wird der Phasenraum auch als gemischter Phasenraum bezeichnet. Der gemischte Phasenraum ist nicht hyperbolisch und daher auch nicht vom Axiom-A-Typ. Ohne diese Einschränkung entspricht der gemischte Phasenraum einer weitaus größeren Klasse von Systemen.

Auch bei Systemen mit gemischtem Phasenraum charakterisieren Resonanzen das Verhalten für lange Zeiten [**30, 31**]. Ihre Bestimmung gestaltet sich jedoch umso schwieriger, je weniger ein System den einfachen Modellcharakter der hyperbolischen Systeme aufweist, für die sich Resonanzen exakt bestimmen lassen [**55, 54**]. Dabei ist anzunehmen, daß sich viele Aspekte von Resonanzen in hyperbolischen Systemen auch bei einem gemischtem Phasenraum wiederfinden.

In dieser Arbeit wird ein Approximationsschema vorgestellt, anhand dessen Frobenius-Perron-Resonanzen bei einem gemischten Phasenraum bestimmt werden können. Als prototypisches System dient eine Drehimpulsdynamik, die auch als periodisch gestoßener Kreisel bekannt ist. Diese Dynamik hat sich bereits in vielerlei Hinsicht als generisch erwiesen [**16, 17, 26, 24**]. Deshalb kann davon ausgegangen werden, daß sich die Resultate dieser Arbeit auch auf andere Dynamiken übertragen lassen.

Über diskrete Zeitschritte wird die Dynamik des Kreisels durch eine Abbildung auf der Einheitskugel repäsentiert, die sich aus Drehungen um verschiedene Achsen und einer nichtlinearen Drehung, einer sogenannten Torsion, zusammensetzt. Die Einheitskugel bildet den kompakten Phasenraum, und die Kugelkoordinaten φ und $\cos\theta$ entsprechen der Ortskoordinate und dem Impuls dieses Hamiltonschen Systems.

Für den periodisch gestoßenen Kreisel wird zunächst die Liouvilledynamik im Hilbertraum der Phasenraumdichten auf der Einheitskugel formuliert. Dieser Hilbertraum wird von den Kugelflächenfunktionen aufgespannt. Die Matrixelemente des Frobenius-Perron-Operators lassen sich exakt berechnen, sind jedoch von komplizierter Form. Zum Verständnis der wesentlichen Eigenschaften der Torsionsmatrix schließt sich an ihre Berechnung eine asymptotische Behandlung an, bei der den Indizes der Matrixelemente die Rolle der großen Parameter zukommt. Über eine Sattelpunktnäherung läßt sich eine einfache asymptotische Form für die meisten Matrixelemente finden. Darüber hinaus werden die Grenzwerte bestimmt, gegen welche die Torsionsmatrixelemente asymptotisch konvergieren und aus denen allein sich das Frobenius-Perron-Spektrum und die Eigenfunktionen der für sich integrablen Torsion ableiten lassen. Die Asymptotik der Drehmatrix ist bereits gut bekannt [**29**], so daß auf sie zurückgegriffen werden kann.

Die zur Bestimmung von Resonanzen verfolgte Strategie besteht darin, den im Hilbertraum der Phasenraumfunktionen unitären Frobenius-Perron-Operator durch einen nicht unitären Operator zu approximieren, der auf großen Phasenraumskalen zum Frobenius-Perron-Operator äquivalent ist, aber die Dynamik auf kleinen Skalen unberücksichtigt läßt. Diese Vorgehensweise ist dadurch gerechtfertigt, daß auch Observablen unter der Dynamik in der Regel nur mit einer endlichen Genauigkeit beobachtet werden können. Variationen einer regulären Phasenraumdichte auf kleinen Phasenraumskalen haben deshalb auf die Observablen keinen Einfluß.

Die Begrenzung der Phasenraumauflösung entspricht einer Projektion der Liouvilledynamik auf einen Unterraum des Hilbertraumes. Die Kugelflächenfunktionen bilden eine Basis dieses Hilbertraumes und sind bereits nach ihrem Auflösungsvermögen angeordnet. Wird der Frobenius-Perron-Operator im Hilbertraum als unendliche Matrix bezüglich dieser Basis dargestellt, so läßt sich die Projektion durch das Abschneiden der Matrix nach endlich vielen Zeilen und Spalten bewerkstelligen.

Die Nichtunitarität der so erhaltenen Dynamik folgt aus der Kopplung zwischen aufgelösten und nichtaufgelösten Phasenraumskalen. Aufgrund dieser Kopplung wird Wahrscheinlichkeit zu nichtaufgelösten Skalen dissipiert, und die Dynamik wird irreversibel. Gerade für eine chaotische Dynamik ist die Kopplung großer Skalen an beliebig kleine Skalen im Phasenraum charakteristisch. Sie ist auch für die scheinbare Irreversibilität der unitären Liouvilledynamik verantwortlich, bei der die Wahrscheinlichkeit zwar erhalten ist, sich jedoch auf unendlich kleinen Phasenraumskalen verliert und nicht in den Ausgangszustand zurückfindet.

Bei endlicher Phasenraumauflösung treten neben unimodularen Eigenwerten des Frobenius-Perron-Operators, die reversiblen Bestandteilen der Dynamik Rechnung tragen, auch nicht unimodulare Eigenwerte auf. Diese entsprechen den irreversiblen Bestandteilen der Dynamik. Einige der nicht unimodularen Eigenwerte erweisen sich als stabil gegenüber einer Vergrößerung der Phasenraumauflösung. Argumente sprechen dafür, daß diese ausgezeichneten Eigenwerte Resonanzen des unitären Frobenius-Perron-Operators reflektieren.

Sowohl für die unimodularen als auch für die auflösungsunabhängigen, nicht unimodularen Eigenwerte wird eine Beziehung zu invarianten Strukturen im Phasenraum hergestellt. Diese Strukturen sind auch im Grenzfall unendlicher Phasenraumauflösung Träger der entsprechenden Eigenfunktionen im Hilbertraum beziehungsweise Resonanzeigenfunktionen außerhalb des Hilbertraumes. In beiden Fällen zeigen die Eigenfunktionen auf diesen Strukturen eine starke Lokalisierung. Während die Eigenfunktionen zu den unimodularen Eigenwerten auf Inselketten in der Umgebung elliptischer periodischer Bahnen liegen, folgen die Resonanzeigenfunktionen instabilen Mannigfaltigkeiten in der Nähe der entsprechenden hyperbolischen periodischen Bahnen und zeichnen Phasenraumgebiete einheitlicher Instabilität aus. Die Instabilität ist umso schwächer, je größer der Betrag der zugehörigen Resonanz ist.

Die Betrachtung der Resonanzeigenfunktionen mit wachsender Phasenraumauflösung macht plausibel, weshalb diese Funktionen im Grenzfall unendlicher Auflösung nicht gegen Eigenfunktionen im Hilbertraum konvergieren. Der Vergleich von Eigenfunktionen der in der Zeit vorwärts laufenden Dynamik mit den entsprechenden Eigenfunktionen der in der Zeit rückwärts laufenden Dynamik bei endlicher Phasenraumauflösung illustriert, daß im Grenzfall unendlicher Auflösung Eigenfunktionen im Hilbertraum der Vorwärts- und Rückwärtszeitentwicklung übereinstimmen, während die in diesem Grenzfall außerhalb des Hilbertraumes liegenden Resonanzeigenzustände disjunkte Träger im Phasenraum besitzen [**6, 62**].

Die hergestellte Korrespondenz von Resonanzen mit hyperbolischen periodischen Bahnen kann nun als Ausgangspunkt für die direkte Ableitung der Resonanzen aus periodischen Bahnen dienen. Eine Entwicklung der Spektraldeterminante des Frobenius-Perron-Operators nach periodischen Bahnen in endlicher Ordnung, die sich für hyperbolische Dynamiken durchführen läßt und aus der die Resonanzen als inverse Nullstellen bestimmt werden können [**83, 86**], versagt im Fall eines gemischten Phasenraumes. Die Entwicklungskoeffizienten der Spektraldeterminante divergieren aufgrund der Beiträge von schwach instabilen periodischen Bahnen, die im gemischten Phasenraum im Zuge von Bifurkationen auftreten. Diese Bahnen sind für die Liouvilledynamik bei endlicher Auflösung jedoch häufig bedeutungslos.

Es gelingt, unter Ausschluß dieser Bahnen und nur mit den wenigen über die Resonanzeigenfunktionen ausgezeichneten Bahnen bis hin zu einer größten Periodenlänge, die entsprechenden Resonanzen mit erstaunlicher Genauigkeit zu reproduzieren. Gleichzeitig werden die Grenzen aufgezeigt, die der gemischte Phasenraum dieser Vorgehensweise setzt.

Abschließend wird der Zerfall einer Dichte-Korrelationsfunktion $\langle\rho(0)\rho(n)\rangle$ untersucht, um auf diese Weise die für den Frobenius-Perron-Operator des periodisch gestoßenen Kreisels bestimmten Resonanzen als Zerfallsraten wiederzufinden. Phasenraumdichten werden hierbei durch charakteristische Funktionen auf einem diskretisierten Phasenraum repräsentiert. Ihre Zeitentwicklung definiert sich über die Zeitentwicklung des zentralen Phasenraumpunktes der jeweiligen Phasenraumzelle. In der Regel kann aus dem Zeitverhalten einer Observablen nur eine Resonanz bestimmt werden, die für den langsamsten Zerfall verantwortlich ist. Aufgrund der starken Lokalisierung der Resonanzeigenfunktionen ist es jedoch naheliegend, die anfänglichen Phasenraumdichten $\rho(0)$ nur in den Phasenraumbereichen von Null verschieden zu wählen, in denen eine Resonanzeigenfunktion lokalisiert ist. Tatsächlich treten auf diese Weise die verschiedenen Resonanzen als Zerfallsraten auf.

Damit besteht eine gute quantitative Übereinstimmung zwischen den Resonanzeigenwerten des Frobenius-Perron-Operators bei endlicher Phasenraumauflösung, den aus der Entwicklung der Spektraldeterminante gewonnenen Werten für die Resonanzen und den Raten, mit denen Korrelationen unter der Dynamik zerfallen.

KAPITEL 1

Klassische dynamische Systeme

1. Klassische dynamische Systeme

Ein klassisches dynamisches System $\{\mathbf{M}^t, \Omega, \mu\}$ ist durch eine einparametrige Gruppe von Abbildungen $\mathbf{M}^t : \Omega \to \Omega$ auf einem Phasenraum Ω gegeben [**34**]. In der Regel hat der Parameter t die Bedeutung einer Zeit. Bei einer kontinuierlichen Dynamik variiert er innerhalb der reellen Zahlen, bei einer diskreten Dynamik innerhalb der ganzen Zahlen. Vervollständigt wird die Definition eines dynamischen Systems durch ein unter der Gruppe $\mathbf{M}^t$ invariantes Maß μ auf Ω. Diese Invarianz verlangt

$$\mu(\mathbf{M}^t(A)) = \mu(A) \quad \text{für alle } A \in \Omega\,. \tag{1}$$

Ist Ω eine Untermenge des $\mathbf{R^n}$, so ist das invariante Maß durch das Phasenraumvolumen, das sogenannte Borel-Maß, gegeben. Dieses invariante Maß resultiert aus der unter der Dynamik erhaltenen Anzahl der Phasenraumtrajektorien.

Handelt es sich bei $\mathbf{M}^t$ mit $t \geq 0$ nicht um eine Gruppe, sondern lediglich um eine Halbgruppe, so wird das System als semidynamisch bezeichnet. In diesem Fall ist $\mathbf{M}^t$ nicht invertierbar. Viele Dynamiken mit chaotischem Verhalten werden durch nicht invertierbare Abbildungen beschrieben und gehören dieser Kategorie an.

2. Verschiedene Typen klassischer Dynamik

Je nach Art der Abbildung $\mathbf{M}$ kann eine Dynamik $\{\mathbf{M}^t, \Omega, \mu\}$ viele verschiedene Charaktere besitzen. Dynamiken, an denen sich klassisches Chaos studieren läßt, sind häufig unter dem Gesichtspunkt der Handhabbarkeit konstruiert und besitzen einen niedrigdimensionalen Phasenraum. Im Idealfall von nur einem Freiheitsgrad bekommt eine Dynamik durch Unstetigkeiten oder durch periodisches Treiben ihren chaotischen Charakter. Für derartige Systeme bietet sich die Beschreibung durch eine zeitdiskrete Abbildung an. Autonome Dynamiken lassen sich mittels eines Poincaréschnittes auf diskrete Dynamiken abbilden. Bei periodisch getriebenen Systemen erfolgt die Diskretisierung durch eine stroboskopische Betrachtungsweise mit dem Zeitabstand einer Periode. In beiden Fällen nimmt der Zeitparameter diskrete Werte an und zählt die Durchstoßpunkte einer Trajektorie auf der Poincaréfläche beziehungsweise die Perioden Δt des Treibens, $n = t/\Delta t$. Alle Ausführungen beziehen sich im folgenden auf solche diskreten Abbildungen.

Bei einem wie in Abschnitt 1 definierten dynamischen System ist das Phasenraumvolumen unter der Abbildung $\mathbf{M}$ erhalten. Läßt sich die Abbildung darüber hinaus aus einer Hamiltonfunktion über die Hamiltonschen Gleichungen ableiten, so wird die Dynamik als Hamiltonsche Dynamik bezeichnet. Bewirkt dagegen eine

Abbildung eine Kontraktion oder eine Expansion des Phasenraumvolumens, so kann sie lediglich zusammen mit einem singulären invarianten Maß als dynamisches System verstanden werden. Ein solches singuläres Maß weist auch Mengen $A \in \Omega$ mit dem Borel-Maß Null ein endliches Gewicht zu.

Viele der häufig untersuchten, volumenerhaltenden Abbildungen besitzen einen zweidimensionalen Phasenraum. Zu diesen Abbildungen gehören die Bäckerabbildung, die Katzenabbildung, der periodisch getriebene Rotator [**34, 36**] und auch der in dieser Arbeit untersuchte periodisch gestoßene Kreisel [**16, 17, 28, 29**] .

Genauer charakterisieren läßt sich eine Dynamik anhand ihrer Trajektorien, insbesondere anhand geschlossener Trajektorien, sogenannter periodischer Bahnen. Im zweidimensionalen Phasenraum gibt es drei Typen von periodischen Bahnen mit verschiedenen Stabilitätseigenschaften. Die Stabilität einer periodischen Bahn $\mathbf{x}(n), n = 1, \ldots, p$ mit der primitiven Periode p läßt sich aus der $p-$fach iterierten, auf den Bahnpunkten linearisierten Abbildung

$$\Xi_{ik}(\mathbf{x}(n)) = \left.\frac{\partial M_i^p(\mathbf{x})}{\partial x_k}\right|_{\mathbf{x}=\mathbf{x}(n)}, \tag{2}$$

der sogenannten Monodromiematrix, ableiten. Genau wie die Jacobideterminante hat auch die Determinante der Monodromiematrix bei einer volumenerhaltenden Abbildung den Betrag Eins. Daher sind die Eigenwerte ξ_1, ξ_2 dieser $2 \times 2-$Matrix reziprok zueinander, $\xi_1 \xi_2 = 1$. Sind die Eigenwerte reell, so bilden die zugehörigen Eigenvektoren in der Nähe der Bahn eine stabile ($|\xi^{\text{stab}}| < 1$) und eine instabile ($|\xi^{\text{inst}}| > 1$) Mannigfaltigkeit. Trajektorien auf der stabilen Mannigfaltigkeit laufen unter der Abbildung auf die Bahn zu, während sich Trajektorien auf der instabilen Mannigfaltigkeit von der Bahn entfernen. Alle Trajektorien abseits dieser Mannigfaltigkeiten entfernen sich hyperbelartig entlang der instabilen Mannigfaltigkeit von der periodischen Bahn. Die periodische Bahn ist instabil, sie wird als hyperbolisch bezeichnet. Überspringen Punkte auf der stabilen und auf der instabilen Mannigfaltigkeit bei jeder Iteration der Abbildung die Bahn, so heißt die Bahn invers-hyperbolisch.

Sind die Eigenwerte der Monodromiematrix komplex und somit unimodular, so umlaufen Trajektorien in der Nachbarschaft der periodischen Bahn diese auf Ellipsen. Sie bleiben in der Nähe der periodischen Bahn. Elliptische periodische Bahnen sind daher stabil. Das System zeigt in ihrer Nachbarschaft reguläres Verhalten.

Abbildungen, die ausschließlich hyperbolische periodische Bahnen aufweisen, heißen hyperbolisch. Aufgrund des instabilen Charakters dieser Bahnen sind hyperbolische Systeme meist stark chaotisch. Treten dagegen auch elliptische Bahnen auf, so besteht der Phasenraum sowohl aus chaotischen als auch aus regulären Bereichen. Ein solcher Phasenraum heißt gemischt.

Eine Dynamik heißt ergodisch, wenn für jede unter der Abbildung $\mathbf{M}$ invariante Menge $A \in \Omega$ entweder $\mu(A) = 0$ oder $\mu(\Omega \setminus A) = 0$ ist [**37**]. Eine Trajektorie hat also in ergodischen Systemen entweder das Maß Null oder das Maß Eins. Folglich läßt sich Ergodizität auch als Äquivalenz von Phasenraummittel und asymptotischem Zeitmittel für eine integrable Funktion f und fast jeden Anfangspunkt $\mathbf{x}_0$

formulieren,

$$\int_\Omega f(\mathbf{x})\mathrm{d}\mu(\mathbf{x}) = \lim_{N\to\infty} \frac{1}{N} \sum_{n=0}^{N-1} f(\mathbf{M}^n \mathbf{x}_0)\,. \tag{3}$$

Häufig setzt sich ein nichtergodisches System aus ergodischen Untersystemen zusammen.

Eine Dynamik hat mischenden Charakter, wenn die Bedingung

$$\lim_{n\to\infty} \mu(\mathbf{M}^n(A) \cap B) = \mu(A)\mu(B) \quad \text{für alle } A, B \in \Omega \tag{4}$$

erfüllt ist. Sie besagt, daß der asymptotische Anteil der Menge A an der Menge B dem Verhältnis von $\mu(A)$ zu $\mu(\Omega) = 1$ entspricht, und zwar für jede beliebige Menge B [**34**]. Eine mischende Dynamik ist zwangsläufig ergodisch. Das folgt unmittelbar aus (4) für eine unter $\mathbf{M}$ invariante Menge A und $B = \Omega \setminus A$. Viele hyperbolische Systeme sind mischend, da aufgrund der Instabilität ihrer Trajektorien eine Schar anfangs eng benachbarter Trajektorien zu asymptotischen Zeiten über den ganzen Phasenraum verstreut ist.

3. Hamiltonsche Abbildungen mit gemischtem Phasenraum

Eine Dynamik mit gemischtem Phasenraum zeichnet sich durch die Koexistenz von regulärem und chaotischem Zeitverhalten aus. Häufig entstehen Hamiltonsche Systeme mit gemischtem Phasenraum, wenn in integrable Systeme Chaos durch eine Störung induziert wird.

Trajektorien integrabler Dynamiken verlaufen im Phasenraum auf Tori, die in Winkel- und Wirkungsvariablen durch einen Satz von Frequenzen festgelegt sind. Mit dem Einsetzen der nichtintegrablen Störung wird, wie von Kolmogorov, Arnold und Moser beschrieben, nur ein Teil dieser Tori zerstört. Die übrigen Tori werden lediglich deformiert. Dem Poincaré-Birkhoff-Theorem zufolge tritt an die Stelle der zerstörten Tori eine alternierende Abfolge von Punkten elliptischer und hyperbolischer periodischer Bahnen. Während die Dynamik nahe hyperbolischer Bahnen instabilen und somit chaotischen Charakter aufweist, nimmt sie in unmittelbarer Nähe elliptischer Bahnen erneut die Form einer integrablen Dynamik unter dem Einfluß einer kleinen Störung an, so daß die elliptischen Bahnen ihrerseits von Tori regulärer Bewegung umgeben sind. Dieses Szenario wiederholt sich auf immer kleineren Skalen im Phasenraum ad infinitum [**39, 36**].

Neben dem Aufbrechen von Tori regulärer Bewegung verursacht eine anwachsende, nichtintegrable Störung Bifurkationen, in denen neue hyperbolische und elliptische periodische Bahnen entstehen [**14**]. Mit anwachsender Störung treten Bifurkationen kaskadenartig auf, da jede in einer Bifurkation entstandene periodische Bahn an weiteren Bifurkationen beteiligt sein kann.

Tori regulärer Bewegung stellen, weil jeder Punkt auf einem Torus unter der Dynamik wieder auf den Torus abgebildet wird, invariante Phasenraumstrukturen und damit für Phasenraumtrajektorien undurchdringbare Barrieren dar. Die invarianten Tori unterteilen den Phasenraum auf die oben geschilderte Weise in voneinander unabhängige Bereiche, die auch als Inseln im Phasenraum bezeichnet werden. Inseln,

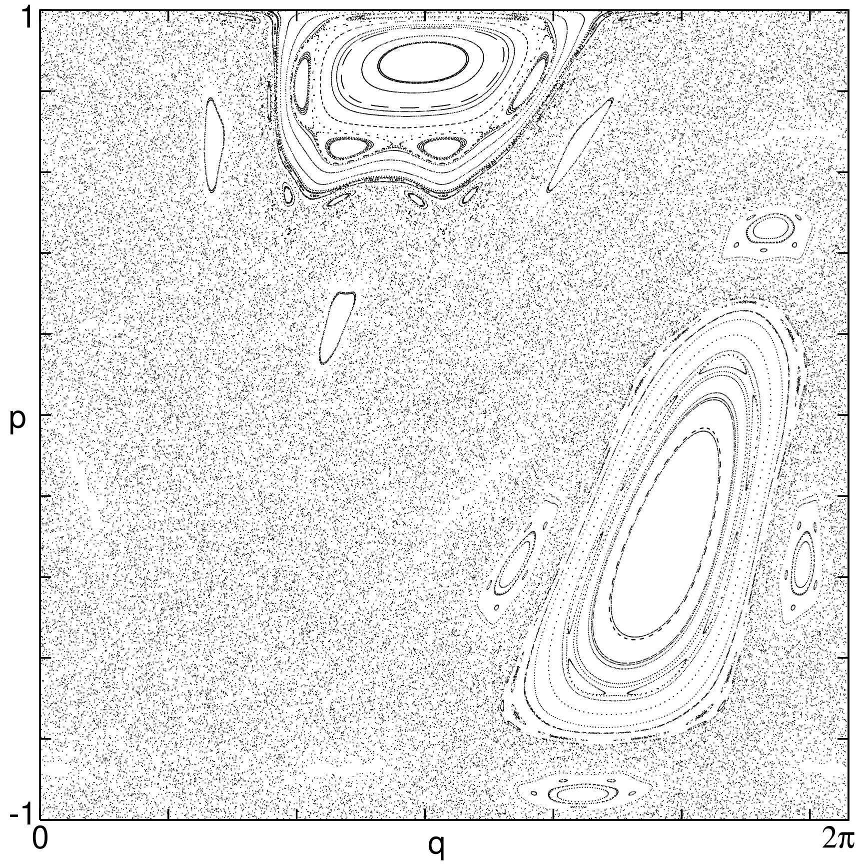

ABBILDUNG 1. Der gemischte Phasenraum eines periodisch gestoßenen Kreisels mit der Torsionskonstanten $\tau = 2.1$ und den Drehwinkeln $\beta_z = \beta_y = 1$. Invariante Tori grenzen Inselketten regulärer Bewegung gegen den chaotischen Phasenraum ab. Große Inseln sind von kleineren Inselketten höherer Periode umgeben.

die unter der Dynamik periodisch aufeinander abgebildet werden, heißen auch Inselketten. Jede Inselkette stellt eine vom restlichen Phasenraum unabhängige Subdynamik dar. Insbesondere ist bei Hamiltonschen Systemen das Phasenraumvolumen einer jeden Inselkette unter der Dynamik invariant.

Es ist klar, daß eine Dynamik mit gemischtem Phasenraum nicht ergodisch und damit auch nicht mischend sein kann. Bezeichnet A das Phasenraumvolumen einer Inselkette, so ist A unter der Dynamik invariant. Für diese Menge A ist sowohl $\mu(A) \neq 0$ als auch $\mu(\Omega \setminus A) \neq 0$, und das Kriterium für Ergodizität ist nicht erfüllt. Jedoch läßt sich der gemischte Phasenraum als aus unendlich vielen unabhängigen, hyperbolischen Subdynamiken zusammengesetzt verstehen. Die den Subdynamiken zugehörigen Phasenraumbereiche sind von endlichem Maß und werden von invarianten Tori gegeneinander abgegrenzt. Invariante Tori dagegen haben im Phasenraum das Maß Null.

Die Koexistenz von Bereichen chaotischer und regulärer Dynamik sowie die hierarchische Anordnung invarianter Tori im gemischten Phasenraum ist in Abbildung 1 am Beispiel eines periodisch gestoßenen Kreisels mit den Parametern $\tau = 2.1, \beta_z = \beta_y = 1$ (vgl. Kapitel 3) illustriert. Hyperbolische periodische Bahnen sind aufgrund ihrer Instabilität im Phasenraumportrait nicht zu erkennen.

KAPITEL 2

Die probabilistische Beschreibung klassischer Systeme

1. Die probabilistische Beschreibung von deterministischem Chaos

Deterministische Systeme werden in der klassischen Physik meist dann probabilistisch beschrieben, wenn sie viele Freiheitsgrade besitzen. In diesem Fall ist die Zeitentwicklung aus einem einzelnen Anfangszustand in Form einer Phasenraumtrajektorie nicht repräsentativ. Systeme mit wenigen Freiheitsgraden werden dagegen üblicherweise anhand ihrer Trajektorien charakterisiert. Für integrable Systeme lassen sich diese in geschlossener Form angeben. Sie verlaufen auf Tori im Phasenraum, die durch die Erhaltungsgrößen der Dynamik festgelegt sind. Stehen die Umlauffrequenzen der Trajektorien auf dem Torus in einem rationalen Verhältnis zueinander, so sind die Trajektorien periodisch. Anderenfalls überdecken sie den Torus ergodisch.

Für chaotische Dynamiken ist die Instabilität ihrer Trajektorien charakteristisch. Zunächst eng benachbarte Trajektorien laufen mit der Zeit exponentiell auseinander. Diese exponentielle Divergenz wird quantitativ durch einen von Null verschiedenen Lyapunovexponenten erfaßt. Entsprechend zerfallen Korrelationen zwischen ursprünglich stark korrelierten Trajektorien in der Regel ebenfalls exponentiell schnell. Auch wenn das System nur wenige Freiheitsgrade besitzt, kommt es zu keinem Wiederaufleben von Korrelationen nach langen Zeiten, da sich Trajektorien nun nicht mehr wie bei integrablen Systemen durch wenige Frequenzen charakterisieren lassen. Vielmehr zeigt jede Trajektorie ein individuelles Langzeitverhalten.

Aufgrund der empfindlichen Abhängigkeit vom Anfangszustand, dem nur mit endlicher Genauigkeit Rechnung getragen werden kann, können chaotische Trajektorien lediglich über einen endlichen Zeitraum approximativ verfolgt werden, und Schlüsse auf ihr asymptotisches Verhalten sind in der Regel nicht möglich. Auf der anderen Seite ist wegen der Komplexität einer chaotischen Dynamik gerade dieses asymptotische Verhalten, insbesondere der asymptotische Zerfall von Korrelationen, von Interesse.

Die Beschreibung chaotischer Dynamiken erfordert daher gegenüber der Beschreibung integrabler Dynamiken neue Konzepte. Soll an der Charakterisierung anhand von Trajektorien festgehalten werden, so sind nun periodische Trajektorien, sogenannte periodische Bahnen, von besonderem Interesse. Sie gestatten in ihrer Nähe eine lokale Approximation der Dynamik durch eine lineare Abbildung, die Monodromiematrix. Da der Phasenraum in der Regel dicht mit periodischen Bahnen ausgefüllt ist, wird eine Dynamik durch sie so gut beschrieben, daß sich aus ihnen sowohl semiklassische Quantenspektren [**14, 15**] als auch klassische Resonanzspektren [**40**] berechnen lassen. Allerdings zeigt auch jede periodische instabile Bahn ein individuelles Verhalten, so daß in der Regel die Gesamtheit aller periodischen Bahnen zur Charakterisierung eines Systems erforderlich ist. Die Zahl der periodischen Bahnen wächst jedoch im allgemeinen exponentiell mit der Periodenlänge, und die Periodenlänge ist nicht beschränkt. Daher ist die Beschreibung mittels periodischer Bahnen meist nur unvollständig und mit großen Mühen verbunden.

Unter diesen Gesichtspunkten findet die probabilistische Beschreibung chaotischer, deterministischer Systeme mit wenigen Freiheitsgraden ihre Berechtigung. Bei der wiederholten Präparation eines Systems mit endlicher Genauigkeit entsteht in natürlicher Weise ein Ensemble, das sich, wenn die Zahl der Replika nur groß genug ist, durch eine glatte Dichtefunktion beschreiben läßt. An die Stelle einer Schar von möglicherweise gar ungenerischen Trajektorien tritt nun die zeitliche Propagation einer Phasenraumdichte. Diese wird durch einen Propagator, den Frobenius-Perron-Operator, vermittelt.

Die Dichtefunktion dient zur Berechnung von Erwartungswerten. Auf diese Weise lassen sich nicht nur über das Kurz-, sondern auch über das Langzeitverhalten der Dynamik Aussagen gewinnen, insbesondere über den Zerfall von Korrelationen und die Relaxation einer Dichte zu einer unter der Zeitentwicklung invarianten Verteilung.

Der Dichteformalismus für klassische Systeme ist eng verwandt mit dem Formalismus der Quantenmechanik. In einem Hilbertraum der Phasenraumfunktionen ist der Frobenius-Perron-Operator unitär. Genau wie ein Quantensystem läßt sich eine klassische Dynamik durch die spektralen Eigenschaften dieses Operators charakterisieren. Des weiteren treten bei chaotischen Dynamiken mit einem kontinuierlichen Spektrum Resonanzen auf, Pole seiner Resolventen in einem höheren Riemannschen Blatt, die den Zerfall von Korrelationen unter der Zeitentwicklung und somit auch das Langzeitverhalten beschreiben.

Aufgrund dieser Aspekte erscheint der Dichteformalismus eher der Natur chaotischer deterministischer Dynamiken zu entsprechen als die Beschreibung durch Trajektorien. Er trägt ihrem probabilistischen Charakter Rechnung, der seinen Ursprung in der Instabilität der Trajektorien im chaotischen Phasenraum hat.

2. Der Frobenius-Perron-Operator

Ein dynamisches System mit f Freiheitsgraden wird in seinem $2f$-dimensionalen Phasenraum durch einen Punkt $\mathbf{x}_0$ repräsentiert. Unter der Zeitentwicklung, beschrieben durch die Abbildung $\mathbf{M}$, entwickelt sich aus dem Anfangszustand eine Trajektorie,

$$\mathbf{x}(n) = \mathbf{M}^n \, \mathbf{x}(0) \,. \tag{5}$$

Ein Ensemble von N Systemen ist in seinem Anfangszustand durch eine Phasenraumdichte gegeben, die sich mit der Diracschen $\delta-$Funktion als

$$\rho(\mathbf{x}, 0) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} \delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}_i(0)) \tag{6}$$

schreibt. Ist die Zahl N der Systeme im Ensemble hinreichend groß, so läßt sich $\rho(\mathbf{x}, 0)$ als glatte Funktion auffassen, und nur solche Dichten sollen entsprechend der dargelegten Motivation für eine probabilistische Beschreibung physikalische Relevanz besitzen.

Per definitionem ist eine Dichte positiv, $\rho(\mathbf{x}, n) \geq 0$, L^1-integrabel und normiert. Daher bilden die Dichtefunktionen einen Unterraum im Raum L^1 der Lebesgue-integrablen Funktionen. Die Dichtefunktionen lassen sich als Linearkombinationen der den Raum L^1 aufspannenden Basisfunktionen schreiben.

Die Zeitentwicklung einer Phasenraumdichte ist durch die Zeitentwicklung der Konstituenden des Ensembles gegeben, und so ist der Frobenius-Perron-Operator $\mathcal{P} : L^1 \to L^1$ als der Propagator für Phasenraumdichten definiert [**41**],

$$\rho(\mathbf{x}, 1) = \mathcal{P}\rho(\mathbf{x}, 0) = \int_\Omega \mathrm{d}\mu(\mathbf{y})\ \delta(\mathbf{x} - \mathbf{M}(\mathbf{y}))\rho(\mathbf{y}, 0)\,. \tag{7}$$

Die Beitäge zu $\rho(\mathbf{x}, 1)$ im Integral über den Phasenraum Ω stammen von den Urbildpunkten von $\mathbf{x}$ bezüglich $\mathbf{M}$. Der Frobenius-Perron-Operator ist linear. Er bewahrt die Positivität der Dichtefunktion, mit $\rho(\mathbf{x}, 0) \geq 0$ ist also auch $\mathcal{P}^n\rho(\mathbf{x}, 0) \geq 0$, und nach dem Theorem von Radon-Nikodyn ihre L^1-Integrabilität. Bezüglich der Zeit n bildet $\mathcal{P}^n$ mit $\mathcal{P}^0 = \mathbf{1}$ und $\mathcal{P}^{n_2+n_1} = \mathcal{P}^{n_2}\mathcal{P}^{n_1}$ genau wie die Abbildung $\mathbf{M}$ eine Gruppe beziehungsweise eine Halbgruppe.

Eine explizite Darstellung von $\mathcal{P}^n\rho(\mathbf{x}, 0)$ läßt sich angeben, wenn die Abbildung $\mathbf{M}$ invertierbar und differenzierbar ist. Nach der Transformation $\mathbf{y} = \mathbf{M}^{-1}\mathbf{x}'$ ist das Integral (7) über die δ-Funktion ausführbar und es resultiert

$$\mathcal{P}\rho(\mathbf{x}, 0) = \rho(\mathbf{M}^{-1}(\mathbf{x}), 0)\ J(\mathbf{x})^{-1} \tag{8}$$

mit der Jacobideterminante der Abbildung $\mathbf{M}$,

$$J = \left|\det \frac{\partial M_i}{\partial x_j}\right|. \tag{9}$$

Im Fall einer volumenerhaltenden Abbildung ist $J = 1$.

Observablen der Dynamik sind Funktionen aus dem zum Raum L^1 der Phasenraumdichten dualen Raum L^∞ der beschränkten Funktionen. Der Erwartungswert $\langle A\rangle$ einer Observablen A unter der Dynamik zur Zeit n ist durch das Skalarprodukt

$$\langle A\rangle_n = \langle A|\mathcal{P}^n\rho_0\rangle \tag{10}$$

gegeben.

Analog zu Schrödingerbild und Heisenbergbild in der Quantenmechanik läßt sich die klassische Dynamik als Zeitentwicklung der Dichtefunktion oder der Observablen formulieren. Während der Frobenius-Perron-Operator $\mathcal{P}$ eine Dichtefunktion in der Zeit propagiert, induziert der zu $\mathcal{P}$ adjungierte Operator $\mathcal{K}$, der sogenannte Koopman-Operator, die Zeitabhängigkeit in die Observable,

$$\langle A|\mathcal{P}\rho\rangle = \langle \mathcal{K}A|\rho\rangle\,. \tag{11}$$

Der Koopman-Operator wirkt auf Funktionen aus L^∞ gemäß

$$\mathcal{K}f(\mathbf{x}) = f(M(\mathbf{x}))\,. \tag{12}$$

Wird der Definitionsbereich von $\mathcal{P}$ auf einen Unterraum $L^p, p \geq 2$ des L^1 eingeschränkt, so vergrößert sich in gleichem Maße der Definitionsbereich von $\mathcal{K}$ auf den Raum $L^{p'}$, der durch $1/p + 1/p' = 1$ charakterisiert ist. Insbesondere haben für

$p = 2$ beide Operatoren den selben Definitionsbereich, und falls $\mathcal{P}$ unitär ist, gilt $\mathcal{K} = \mathcal{P}^{+} = \mathcal{P}^{-1}$.

3. Der Liouville-Operator

Bei einer Hamiltonschen Dynamik ist das Phasenraumvolumen erhalten. Daher ist die Zeitentwicklung einer Dichtefunktion wesentlich durch die Erhaltung der Wahrscheinlichkeit bestimmt. Diese wird durch eine Kontinuitätsgleichung, die Liouville-Gleichung

$$\partial_t \rho(\mathbf{x}, t) = \mathcal{L}\rho(\mathbf{x}, t), \quad \mathcal{L}(\cdot) = \{H, \cdot\} \tag{13}$$

postuliert. In dieser partiellen Differentialgleichung tritt der antihermitesche Liouville-Operator $\mathcal{L}$, der durch die Poissonklammer mit der Hamiltonfunktion H gegeben ist, als Generator der Zeitentwicklung auf.

Ist H nicht explizit zeitabhängig, so läßt sich eine formale Lösung von (13) als

$$\rho(\mathbf{x}, t) = \mathrm{e}^{\mathcal{L}t}\rho(\mathbf{x}, 0) \tag{14}$$

schreiben. Ist die Hamiltonfunktion zeitabhängig, so muß eine Zeitordnung in der Exponentialfunktion eingehalten werden. Eine explizite Lösung $\rho(\mathbf{x}, t)$ der Differentialgleichung (13) läßt sich durch die Lösung ihres charakteristischen Systems finden [**42**].

Der Frobenius-Perron-Operator (7) eines Hamiltonschen Flusses $\mathbf{M}$ ist aufgrund von Gleichung (14) offenbar äquivalent zu dessen Liouville-Operator $\mathcal{L}$,

$$\mathcal{P}^t = \mathrm{e}^{\mathcal{L}t}\,. \tag{15}$$

4. Spektraltheorie im Hilbertraum

Üblicherweise werden Dichtefunktionen ρ dem Banachraum der L^1-integrablen Funktionen zugerechnet. Wird der Raum, der die Dichtefunktionen enthält, auf den Raum der quadratintegrablen Funktionen L^2 eingeschränkt, so gestattet die Hilbertraumstruktur des L^2 eine spektraltheoretische Analyse der Dynamik.

Die Betrachtung der Liouvilledynamik in L^2 anstelle von L^1 ist nur dann sinnvoll, wenn alle relevanten Dichtefunktionen der Dynamik auch in L^2 enthalten sind. Das ist sichergestellt, wenn der Raum L^2 dicht in L^1 liegt, wie es bei einem kompakten Phasenraum der Fall ist.

Liegt L^2 dicht in L^1, so gibt es zu jeder Funktion $f \in L^1$ eine Funktionenfolge $\{g_n\} \in L^2$, die unter der L^1-Norm die Funktion f approximiert,

$$\|f - g_n\|_{L^1} \stackrel{n\to\infty}{\longrightarrow} 0\,. \tag{16}$$

In diesem Fall konvergieren die Erwartungswerte einer Observablen $A \in L^\infty$ bezüglich $\{g_n\}$ gegen den Erwartungswert von A bezüglich f,

$$\langle A|g_n\rangle \stackrel{n\to\infty}{\longrightarrow} \langle A|f\rangle\,, \tag{17}$$

und die beiden Räume L^1 und L^2 sind für die Liouvilledynamik äquivalent.

In einem Hilbertraum ist der durch eine invertierbare Phasenraumabbildung $\mathbf{M}$ induzierte Frobenius-Perron-Operator (7) unitär, $\mathcal{P}^{+}\mathcal{P} = \mathcal{P}\mathcal{P}^{+} = 1$. Das Spektrum von $\mathcal{P}$ liegt auf dem Einheitskreis. Die Charakterisierung des Spektrums erfolgt über die Resolvente [**43**]

$$\mathcal{R}(z) = \frac{1}{z - \mathcal{P}} = \frac{1}{z} \sum_{n=0}^{\infty} z^{-n} \, \mathcal{P}^n , \quad z \in \mathbf{C} . \tag{18}$$

Existiert die Resolvente für $z \in \mathbf{C}$ auf dem ganzen Definitionsbereich $D(\mathcal{P})$ von $\mathcal{P}$, so liegt z in der Resolventenmenge von $\mathcal{P}$. Ist dagegen $\mathcal{R}(z)$ nicht auf ganz $D(\mathcal{P})$ existent, so gehört z zum Spektrum σ von $\mathcal{P}$.

Ist der Grund für die Nichtinvertierbarkeit von $(\mathcal{P} - z)$ die Existenz einer oder mehrerer Funktionen $f_z \neq 0$ in $D(\mathcal{P})$, die $(\mathcal{P} - z) f_z = 0$ erfüllen, so ist z ein Eigenwert von $\mathcal{P}$ und f_z eine zugehörige Eigenfunktion. Ist z darüber hinaus ein isolierter Punkt endlicher Multiplizität in σ, so gehört z dem diskreten Spektrum σ_d von $\mathcal{P}$ an.

Das Komplement von σ_d in σ ist das kontinuierliche Spektrum σ_c. Für das kontinuierliche Spektrum σ_c, existiert die Resolvente auf ganz $D(\mathcal{P})$, sie ist jedoch nicht beschränkt. Ist das Spektrum σ_c absolut kontinuierlich bezüglich des Borel-Maßes, so trägt es den Namen Lebesguespektrum.

Die Spektraldarstellung des Frobenius-Perron-Operators schreibt sich

$$\mathcal{P}^n = \sum_m \mathrm{e}^{\mathrm{i}\omega_m n} \, |m\rangle\langle m| \, + \int_{\sigma_c} \mathrm{d}\omega \, \mathrm{e}^{\mathrm{i}\omega n} \, |\omega\rangle\langle\omega| \, , \tag{19}$$

worin die unimodularen Eigenwerte durch die reellen Frequenzen ω_m ausgedrückt sind und $|m\rangle\langle m|$ beziehungsweise $|\omega\rangle\langle\omega|$ die selbstadjungierten Projektoren auf die dem Spektrum zugehörigen Eigenräume darstellen [**50**]. Das kontinuierliche Spektrum σ_c ist bei zeitkontinuierlichen Systemen im Intervall $]-\infty, \infty[$ und bei zeitdiskreten Systemen im Intervall $]-\pi, \pi]$ enthalten.

Das Spektrums von $\mathcal{P}$ gestattet Rückschlüsse auf die Natur der zugrundeliegenden Dynamik. Integrable Hamiltonsche Systeme haben, nachdem alle Erhaltungsgrößen der Dynamik festgelegt sind, ein rein diskretes Spektrum $\sigma = \sigma_d$ [**34**]. Beim Übergang von Orts- und Impulsvariablen $(q_k, p_k)_{k=1,\ldots,N}$ zu Winkel- und Wirkungsvariablen $(\varphi_k, J_k)_{k=1,\ldots,N}$,

$$J_k \;=\; \oint p_k \mathrm{d}q_k \;=\; \text{konst.} \, , \tag{20}$$

$$\omega_k \;=\; \frac{\partial H(\{J_k\})}{\partial J_k} \, , \tag{21}$$

$$\varphi_k \;=\; \omega_k t + \varphi_k(0) \tag{22}$$

nimmt der dem System zugängliche Phasenraum die Topologie eines $N-$Torus an. Alle neuen Koordinaten φ_k sind nun zyklisch. Daher ist eine Hilbertraumbasis auf dem Torus durch die Fourierbasis

$$f_{\{m_k\}}(\{\varphi_k\}) = \frac{1}{(2\pi)^{N/2}} \prod_{k=1}^{N} \mathrm{e}^{\mathrm{i}\, m_k \varphi_k} \, , \qquad |m_k| = 0, 1, 2, \ldots \tag{23}$$

gegeben. Sie ist gleichzeitig die Eigenbasis des Frobenius-Perron-Operators,

$$\mathcal{P}^n f_{\{m_k\}}(\{\varphi_k\}) = \lambda^n_{\{m_k\}} \, f_{\{m_k\}}(\{\varphi_k\}). \tag{24}$$

zu den diskreten Eigenwerten

$$\lambda_{\{m_k\}} = \exp\left(-\mathrm{i}\sum_k m_k\omega_k\right) . \tag{25}$$

Die Phasen $\zeta_{\{m_k\}} = -\sum_k m_k\omega_k$ sind die entsprechenden Eigenwerte des Liouville-Operators.

Eine Dynamik ist genau dann ergodisch, wenn der Eigenwert $\lambda = 1$ von $\mathcal{P}$ in σ_d nicht entartet ist. Auch die übrigen Eigenwerte sind dann nicht entartet und durch Einheitswurzeln gegeben. Die zugehörigen Eigenfunktionen sind betraglich konstant [**37**]. Der Eigenwert Eins resultiert aus dem unter der Dynamik invarianten Maß μ, das die Eigenwertgleichung erfüllt,

$$\mathcal{P}\mu(A) = \mu(\mathbf{M}^{-1}(A)) = \mu(A) . \tag{26}$$

Ist der Eigenwert Eins nicht entartet, so gibt es kein weiteres invariantes Maß μ', das bei $\mu(A) = 0$ immer auch $\mu'(A) = 0$ erfüllt, also regulär ist.

Integrable Hamiltonsche Dynamiken können erst nach der Festlegung aller Erhaltungsgrößen ergodisch sein. Ergodizität besteht dann, wenn die zu den Winkelvariablen φ_i auftretenden Frequenzen ω_i nicht kommensurabel sind und eine einzige Trajektorie den Phasenraum dicht überdeckt.

Ein gemischter Phasenraum ist nicht ergodisch, weil er eine Vielzahl regulärer invarianter Maße aufweist. Zu jeder Inselkette auf dem Phasenraumbereich Ω_i ist ein solches Maß durch

$$\mu^{\Omega_i}(A) = \begin{cases} \mu(A) & A \in \Omega_i \\ 0 & A \notin \Omega_i \end{cases} \tag{27}$$

gegeben. Weitere invariante Maße lassen sich aus Vereinigungsmengen mehrerer Inselketten Ω_i sowie deren Komplementen in Ω bilden.

Ein System ist genau dann mischend, wenn der nichtentartete Eigenwert $\lambda = 1$ der einzige Eigenwert in σ ist. Demnach ist das Frobenius-Perron-Spektrum eines mischenden Systems rein kontinuierlich, $\sigma_c = \sigma \setminus \{1\}$ [**34**]. Mischende Dynamiken sind also immer ergodisch und nicht integrabel. Sie haben in der Regel einen ausgeprägten chaotischen Charakter.

Offenbar sind für integrable Systeme diskrete Spektren und für chaotische Dynamiken kontinuierliche Spektren charakteristisch. Kontinuierliche Spektren geben jedoch wenig Aufschluß über Phasenraumstrukturen der Dynamik. Der Grund hierfür liegt wiederum in dem instabilen Charakter chaotischer Systeme. Die Zeitentwicklung mit (7) erfolgt punktweise, weshalb invariante Mengen im Phasenraum von komplexer Struktur sind. Die Funktionen, denen sie als Träger dienen, liegen außerhalb des Hilbertraumes. Ein substantieller Teil einer chaotischen Dynamik läßt sich nicht durch Hilbertraumfunktionen beschreiben.

5. Resonanzen

Charakteristisch für chaotische, hyperbolische Systeme ist die Relaxation von Phasenraumdichten unter der Zeitentwicklung zu einer invarianten Verteilung und ein damit verbundener Zerfall von Korrelationen.

Im Hilbertraum wird die Liouvilledynamik durch den unitären Frobenius-Perron-Operator beschrieben. Die Relaxation einer Observablen A, deren Zeitentwicklung mit der Spektraldarstellung von $\mathcal{P}$ (19) durch

$$\langle A|\mathcal{P}^t\rho\rangle = \sum_n \mathrm{e}^{\mathrm{i}\omega_n t}\,\langle A|n\rangle\langle n|\rho\rangle \;+ \int_{\sigma_c} \mathrm{d}\omega\,\mathrm{e}^{i\omega t}\,\langle A|\omega\rangle\langle\omega|\rho\rangle \tag{28}$$

gegeben ist, findet im Komplement des durch die Eigenfunktionen $|n\rangle$ aufgespannten Unterraumes statt, denn die Unimodularität der Eigenwerte läßt kein Abklingen von Eigenfunktionen oder deren Linearkombinationen unter der Zeitentwicklung zu. Dieses Komplement gehört zum kontinuierlichen Spektrum von $\mathcal{P}$, und gerade ein rein kontinuierliches Spektrum ist charakteristisch für hyperbolische, mischende Systeme.

Folglich treten Resonanzen bei Dynamiken mit kontinuierlichen Frobenius-Perron-Spektren auf. Bei einer Auswertung des Integrals (28) durch Residuen erscheinen sie als die Polstellen des Integranden. Während die Residuen selbst von der Observablen A abhängen, ist die Lage der Pole durch die Dynamik bestimmt und daher dem Frobenius-Perron-Operator immanent (vgl. Kapitel 7, Abschnitt 1) [**62, 55**].

In der Quantenmechanik beschreiben Resonanzen eine Vielzahl von Relaxationsphänomenen [**44, 45, 46, 47**]. Im Zusammenhang mit klassischen, deterministischen Systemen sind sie insbesondere von Ruelle und Pollicott untersucht worden [**2, 3, 4, 5, 6**], weshalb solche Resonanzen auch als Ruelle-Pollicott-Resonanzen bezeichnet werden.

Da sie den Charakter einer Abklingrate besitzen, sind die Resonanzen γ_i von $\mathcal{P}$ komplexe Zahlen innerhalb des Einheitskreises. Sie lassen sich durch komplexe Frequenzen ω_i ausdrücken,

$$\gamma_i = \mathrm{e}^{\mathrm{i}\omega_i} = \mathrm{e}^{\mathrm{i}(\alpha_i + \mathrm{i}\beta_i)}\,, \tag{29}$$

deren positiver Imaginärteil β_i den Abstand von γ_i zum Einheitskreis und damit die Stärke des Abklingens bestimmt. Der Realteil α_i beschreibt Oszillationen während des Abklingens. Die Frequenzen $-\mathrm{i}\omega_i$ lassen sich Gleichung (15) entsprechend als Resonanzen des Liouville-Operators $\mathcal{L}$ verstehen.

Der mathematischen Definition nach sind Resonanzen Pole der Resolvente (18) in einem höheren Riemannschen Blatt der komplexen Zahlenebene [**52**] . Um aus dem ersten in das nächsthöhere, zweite Riemannschen Blatt zu gelangen, muß die Resolvente über das kontinuierliche Spektrum hinweg analytisch fortgesetzt werden. Auf dem kontinuierlichen Spektrum ist die Resolvente zwar divergent, aber sie exisitiert. Bei chaotischen, mischenden Dynamiken erstreckt sich das kontinuierliche Spektrum des Frobenius-Perron-Operators über den gesamten Einheitskreis. Die analytische Fortsetzung der Resolvente von $\mathcal{P}$ erfolgt also über den Einheitskreis hinweg.

Das erste Riemannsche Blatt ist dadurch ausgezeichnet, daß die Resolvente (18) auf ihm beschränkt ist. Im Fall des Frobenius-Perron-Operators ist das erste Riemannsche Blatt daher die komplexe Zahlenebene außerhalb des Einheitskreises. Das zweite Riemannsche Blatt liegt innerhalb des Einheitskreises, wo die Konvergenz der Reihe (18) nicht garantiert ist.

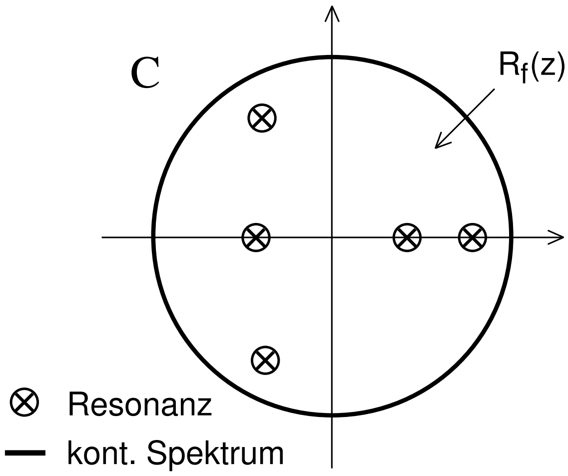

ABBILDUNG 1. Fortsetzung der Resolvente aus dem ersten in das zweite Riemannsche Blatt über das kontinuierliche Spektrum hinweg. Resonanzen sind isolierte Singularitäten der Resolvente innerhalb des Einheitskreises.

Im zweiten Riemannschen Blatt können Pole der analytisch fortgesetzten Resolvente auftreten. Diese Pole stellen die Resonanzen des Frobenius-Perron-Operators dar. Besondere Relevanz haben die Resonanzen nahe des Einheitskreises, da die betraglich größten Resonanzen die langlebigsten Zerfallsprozesse einer Dynamik beschreiben.

Abbildung 1 illustriert die analytische Fortsetzung der Resolvente von außerhalb in das Innere des Einheitskreises. Innerhalb des Einheitskreises befinden sich isolierte Singularitäten der Resolvente bei den Resonanzen des Operators.

Sollen die Resonanzen eines Operators bestimmt werden, so besteht das wesentliche Problem in der analytischen Fortsetzung der Resolvente [**55**]. Eine mathematisch fundierte, in der Quantenmechanik gebräuchliche Methode zum Auffinden von Resonanzen ist die sogenannte Dilation des Operators [**52, 44, 47, 45, 46**].

Die Dilation ist anwendbar auf hermitesche Operatoren $H = -\Delta + V$ mit dem dilationsanalytischen Potential V [**52**]. Das Spektrum von H liegt auf der reellen Achse und besteht aus Eigenwerten und einem kontinuierlichen Spektrum. In das zweite Riemannsche Blatt führt die Überschreitung des kontinuierlichen Spektrums aus der oberen in die untere komplexe Halbebene (Abbildung 2, links), in der Resonanzen von H nahe der reellen Achse liegen. Die den Resonanzen zugehörigen Streuzustände sind nicht normierbar und liegen daher nicht im Hilbertraum.

Bei der Dilation wird der Operator H mit einem einparametrigen Operator $U(\theta)$ konjugiert, $H \to H(\theta) = U(\theta)HU(\theta)^{-1}$. Folglich kann die Dilation auch als eine Transformation des Hilbertraumes aufgefaßt werden. Wenngleich der Operator $H(\theta)$ nicht hermitesch ist, liegen alle Eigenwerte von H im Spektrum von $H(\theta)$, und die entsprechenden Resolventen R und $R(\theta)$ haben dieselben isolierten Pole.

Das kontinuierliche Spektrum von $H(\theta)$ ist jedoch gegenüber dem kontinuierlichen Spektrum von H um den Winkel 2θ gedreht (Abbildung 2, rechts). Daher ist

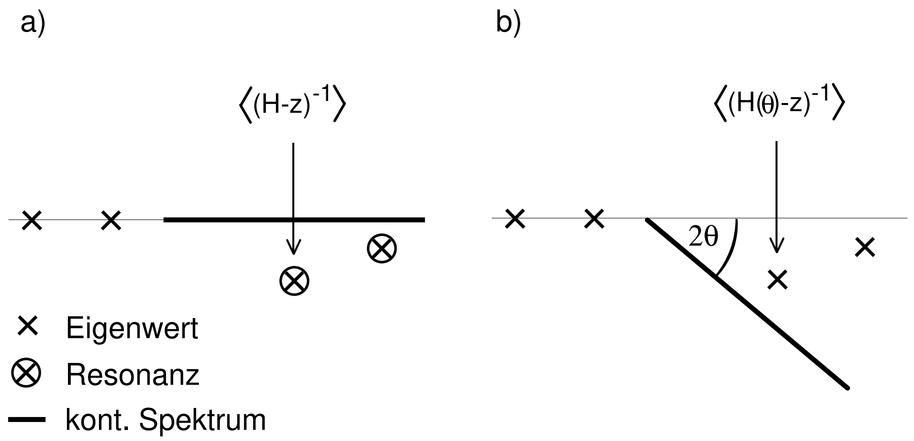

ABBILDUNG 2. Fortsetzung der Resolvente eines hermiteschen Operators in das zweite Riemannsche Blatt durch Dilation des Operators. Indem das kontinuierliche Spektrum durch die Transformation gedreht wird, treten Resonanzen als komplexe Eigenwerte des transformierten Operators in Erscheinung.

$R(\theta)$ auf der reellen Achse in dem Bereich, in dem das kontinuierliche Spektrum von H liegt, nicht singulär und setzt sich unmittelbar in den Sektor fort, der von der reellen Achse und dem gedrehten kontinuierlichen Spektrum begrenzt wird. Dieser Sektor gehört für R bereits zum zweiten Riemannschen Blatt. Während die in diesem Sektor liegenden Pole komplexe Eigenwerte von $H(\theta)$ sind, sind sie Resonanzen von H. Die Resonanzen von H treten als komplexe Eigenwerte des Operators $H(\theta)$ auf. Durch die Dilation werden die den Resonanzen von H zugehörigen Streuzustände asymptotisch regularisiert. Auf diese Weise entstehen Eigenfunktionen von $H(\theta)$ im Hilbertraum.

In der Praxis wird der Operator $H(\theta)$ als endliche Matrix $H(\theta)^N$ in einem $N-$dimensionalen Unterraum des Hilbertraumes diagonalisiert. Aufgrund der endlichen Dimension wird das kontinuierliche Spektrum von $H(\theta)$ nun durch diskrete Eigenwerte repräsentiert, die mit wachsender Dimension immer dichter an der Stelle des kontinuierlichen Spektrums liegen [**46**]. Die übrigen reellen und komplexen Eigenwerte von $H(\theta)^N$ entsprechen Eigenwerten und Resonanzen von H, sobald sie gegenüber einer weiteren Vergrößerung der Basis unempfindlich sind.

Der antihermitesche Liouville-Operator erfüllt nicht die für die Anwendbarkeit der Dilation erforderlichen Vorraussetzungen. Im Gegensatz zum Hamilton-Operator der Quantenmechanik, der ein Differentialoperator zweiter Ordnung ist, handelt es sich beim Liouville-Operator um einen Differentialoperator erster Ordnung. Jedoch wird sich zeigen, daß Resonanzen des Liouville-Operators durch eine in vielerlei Hinsicht der Dilation analogen Vorgehensweise gefunden werden können. Dabei wird der Liouville-Operator durch eine nichthermitesche Matrix endlicher Dimension approximiert. Einige der komplexen Eigenwerte dieser Matrix stellen Resonanzen des Liouville-Operators dar.

6. Generalisierte Eigenfunktionen

In mischenden Systemen ist die konstante Funktion die einzige Eigenfunktion des Frobenius-Perron-Operators im Hilbertraum. Sie repräsentiert das invariante Maß der Dynamik und gibt keinen Aufschluß über Phasenraumstrukturen. Außerhalb des Hilbertraumes existieren dagegen weitere, sogenannte generalisierte Eigenfunktionen $|\gamma_i\rangle$. Sie sind in der Regel durch lineare Funktionale gegeben [**53**].

Die generalisierten Eigenfunktionen erfüllen ebenfalls die Eigenwertgleichung $\mathcal{P}|\gamma_i\rangle = \gamma_i|\gamma_i\rangle$, jedoch sind diese Funktionale nicht auf jeder Funktion des Hilbertraumes definiert. Die Betrachtung generalisierter Eigenfunktionen impliziert, daß sich der Raum der Observablen für diese Eigenfunktionen gegenüber dem Hilbertraum verkleinert.

Generalisierte Eigenfunktionen sind eng mit invarianten Phasenraumstrukturen der Dynamik verknüpft. Invariante Strukturen sind Fixpunkte, periodische Bahnen, irrationale Tori sowie instabile und stabile Mannigfaltigkeiten hyperbolischer periodischer Bahnen.

Eine einfache generalisierte Eigenfunktion von $\mathcal{P}$ mit den unimodularen Eigenwerten $\exp(2\pi \mathrm{i}k/p)$ läßt sich beispielsweise auf einer unter der Abbildung $\mathbf{M}$ periodischen Bahn $\mathbf{x}_1, \ldots, \mathbf{x}_p$ mit $\mathbf{M}\mathbf{x}_i = \mathbf{x}_{i+1}$ und $\mathbf{M}\mathbf{x}_p = \mathbf{x}_1$ mit Hilfe der Diracschen $\delta-$Funktion konstruieren,

$$f_k(\mathbf{x}) = \sum_{n=1}^{p} \mathrm{e}^{2\pi \mathrm{i}kn/p}\, \delta(\mathbf{x} - \mathbf{x}_n)\,. \tag{30}$$

Die Distribution $f_0(\mathbf{x})$ ist ein singuläres invariantes Maß der Dynamik. Abstraktere generalisierte Eigenfunktionen beinhalten Ableitungen von $\delta-$Funktionen und andere Distributionen.

Im Gegensatz zu den generalisierten Eigenfunktionen, deren Träger isolierte periodische Punkte im Phasenraum sind, können Eigenfunktionen auf irrationalen Tori und instabilen Mannigfaltigkeiten glatte Funktionen sein, die nur transversal zur Mannigfaltigkeit singulären, $\delta-$förmigen Charakter besitzen. Das entspricht der Situation bei integrablen Systemen, wo im Hilbertraum auf einer Energieschale glatte Eigenfunktionen $\delta-$förmig in den gesamten Phasenraum eingebettet sind. Auf einer instabilen Mannigfaltigkeit, die bezüglich des gesamten Phasenraumes das Maß Null besitzt, kann die Dynamik mit dem Borel-Maß der entsprechend niedrigeren Dimension beschrieben werden.

Nur die auf den Mannigfaltigkeiten glatten Eigenfunktionen werden als physikalisch relevant erachtet, weil nur solche Funktionen ein physikalisches Ensemble beschreiben [**58, 59, 61**]. Alle anderen generalisierten Eigenzustände stellen lediglich mathematische Konstrukte dar. Die zu den physikalischen Eigenzuständen gehörenden generalisierten Eigenwerte geben die Raten an, mit denen Observablen auf den invarianten Mannigfaltigkeiten zerfallen.

Auf einem irrationalen Torus ist die Dynamik ergodisch. Eigenfunktionen des Frobenius-Perron-Operators in dem auf dem Torus definierten Hilbertraum sind wie der Torus selbst $\delta-$förmig in den Phasenraum eingebettet.

Entlang einer instabilen Mannigfaltigkeit entfernen sich Trajektorien unidirektional von der entsprechenden periodischen Bahn. Deshalb müssen generalisierte Eigenfunktionen des Frobenius-Perron-Operators auf einer instabilen Mannigfaltigkeit abklingenden Charakter haben. Die zugehörigen Eigenwerte sind dann betraglich kleiner als Eins.

Entsprechend der unendlichen Zahl hyperbolischer periodischer Bahnen im Phasenraum kann sich der Träger einer generalisierten Eigenfunktion aus unendlich vielen instabilen Mannigfaltigkeiten zusammensetzten. Weil darüber hinaus jede instabile Mannigfaltigkeit eine komplexe Struktur besitzt, die sich über beliebig kleine Phasenraumskalen erstreckt, ist auch der Träger einer generalisierten Eigenfunktion von unendlicher Komplexität. Daher ist die generalisierte Eigenfunktion nicht Bestandteil des Hilbertraumes und läßt sich auch nicht durch Hilbertraumfunktionen approximieren [**62**].

Stabilen Mannigfaltigkeiten hyperbolischer periodischer Bahnen können keinen glatten Eigenfunktionen als Träger dienen. Unter der Zeitentwicklung laufen alle Trajektorien, die sich auf einer stabilen Mannigfaltigkeit befinden, auf die entsprechende periodische Bahn zu, so daß jede Phasenraumdichte auf der Mannigfaltigkeit im Limes großer Zeiten singulär wird. Eine generalisierte Eigenfunktion auf der Mannigfaltigkeit muß daher ebenfalls singulär sein.

Die stabilen und instabilen Mannigfaltigkeiten einer periodischen Bahn wechseln ihre Stabilitätseigenschaften, wenn die Zeitentwicklung rückwärts erfolgt. Demnach befinden sich die generalisierten Eigenfunktionen der Rückwärtszeitentwicklung auf den stabilen Mannigfaltigkeiten der Vorwärtszeitentwicklung. Hier manifestiert sich ein wesentlicher Unterschied zwischen der unitären Dynamik im Hilbertraum und der Dynamik ausserhalb des Hilbertraumes. Während die Eigenfunktionen von Vorwärts- und Rückwärtszeitentwicklung der unitären, reversiblen Dynamik identisch sind, haben die entsprechenden generalisierten Eigenfunktionen verschiedene Träger im Phasenraum. Daher ist die durch die generalisierten Eigenfunktionen formulierte Dynamik nicht reversibel. Vielmehr müssen für die Vorwärts- und die Rückwärtszeitentwicklung zwei verschiedene Frobenius-Perron-Operatoren $\mathcal{P}^{+t}$ und $\mathcal{P}^{-t}$ auf dem größeren Raum der generalisierten Phasenraumfunktionen definiert werden, die lediglich Halbgruppen-Eigenschaften besitzen und, auf Hilbertraumfunktionen angewandt, zum unitären Operator $\mathcal{P}$ äquivalent sind [**62**]. Der Grund für diese Irreversibilität, die konträr zur Unitarität im Hilbertraum ist, liegt in der komplexen Struktur des Phasenraumes chaotischer Systeme und seiner invarianten Mannigfaltigkeiten.

KAPITEL 3

Liouvilledynamik auf der Einheitskugel

1. Der periodisch gestoßene Kreisel

Als prototypisches System zum Studium von Liouvilledynamik im gemischten Phasenraum dient der periodisch gestoßene Kreisel [**16, 17, 28, 29**]. Mit nur einem Freiheitsgrad hat dieses Hamiltonsche System einen zweidimensionalen, kompakten Phasenraum. Auf ihm wird die Hamiltonsche Dynamik bei stroboskopischer Betrachtungsweise durch eine diskrete Abbildung repräsentiert. Anhand eines Parameters kann der Charakter der Dynamik von regulär bis hin zu ausgeprägt chaotisch gewählt werden.

Die Dynamik des Kreisels ist die eines Drehimpulsvektors

$$\vec{L} = \begin{pmatrix} l \sin\theta \cos\varphi \\ l \sin\theta \sin\varphi \\ l \cos\theta \end{pmatrix} \tag{31}$$

konstanter Länge l, der in regelmäßigen Zeitabständen Stöße erfährt. Den Phasenraum der Dynamik bildet die Einheitskugel $\vec{L}^2/l^2 = 1$ mit dem Winkel φ als Koordinate q und $\cos\theta$ als dem dazu kanonisch konjugierten Impuls p.

Aufgrund von periodischen Treibens kann die Dynamik mit nur einem Freiheitsgrad chaotisches Verhalten zeigen. Für solche Systeme bietet sich die stroboskopische Beschreibung mittels einer diskreten Abbildung im Phasenraum über Zeitabstände einer Periode T an. Die betrachtete Abbildung auf der Einheitskugel $M : \ (\varphi, \cos\theta)_n \to (\varphi, \cos\theta)_{n+1}$ setzt sich aus Drehungen $R_y(\beta_y)$ um die $y-$Achse und $R_z(\beta_z)$ um die $z-$Achse mit den Drehwinkeln β_y, β_z und aus einer nichtlinearen Drehung um die $z-$Achse, einer sogenannten Torsion $T_z(\tau) = R_z(\tau_z \cos\theta)$ mit der Torsionskonstanten τ zusammen,

$$M = T_z(\tau)\ R_z(\beta_z)\ R_y(\beta_y)\,. \tag{32}$$

Die Abbildung M ist bijektiv und erhält das Volumenelement $\mathrm{d}\varphi\,\mathrm{d}\cos\theta$ auf der Kugeloberfläche. Die Jakobideterminante (9) der Abbildung ist daher vom Betrag Eins. In der Interpretation als periodisch gestoßener Kreisel wird die Drehung um die $y-$Achse $R_y(\beta_y)$ als die freie Bewegung und die Bewegung um die $z-$Achse $T_z(\tau)\ R_z(\beta_z)$ als der in periodischen Abständen erfolgende Stoß verstanden. Jede der Komponenten von M stellt für sich allein betrachtet eine autonome, integrable Dynamik dar. Diese Komponenten werden zunächst unabhängig voneinander vorgestellt.

Die Hamiltonfunktion einer Drehung ist im wesentlichen durch die Komponente des Drehimpulsvektors L_i gegeben, welche die jeweilige Drehung generiert. Die mit der Periodendauer T skalierte Hamiltonfunktion der $z-$Drehung und die daraus abgeleiteten Bewegungsgleichungen lauten

$$\begin{aligned} H_{R_z}(q,p) &= \frac{1}{T}\,\beta_z p, \\ \dot{q} &= \frac{1}{T}\,\beta_z, \\ \dot{p} &= 0\,. \end{aligned} \tag{33}$$

Für die diskrete Zeitentwicklung über eine Periode ergibt sich die Abbildungsvorschrift

$$\begin{aligned} q_{n+1} &= q_n + \beta_z, \\ p_{n+1} &= p_n\,. \end{aligned} \tag{34}$$

Der Impuls p und die Energie H_{R_z} sind Erhaltungsgrößen der Dynamik. Die Energieschalen entsprechen Kreislinien auf der Einheitskugel mit $p = L_z =$ konstant.

Die Hamiltonschen Gleichungen der $z-$Torsion,

$$\begin{aligned} H_{T_z}(q,p) &= \frac{1}{T}\,\frac{\tau_z}{2}p^2, \\ \dot{q} &= \frac{1}{T}\,\tau_z p, \\ \dot{p} &= 0, \end{aligned} \tag{35}$$

führen auf die diskrete Zeitentwicklung

$$\begin{aligned} q_{n+1} &= q_n + \tau p_n, \\ p_{n+1} &= p_n\,. \end{aligned} \tag{36}$$

Auch bei der Torsion sind Energie und Impuls erhalten. Zwei unabhängige Energieschalen mit $p = \pm\cos\theta$ weisen die gleiche Energie auf. Diese systematische Energieentartung wird aufgehoben, wenn die $z-$Torsion mit einer $z-$Drehung kombiniert wird. Mit der Hamiltonfunktion

$$H_{T_z R_z}(q,p) = H_{T_z} + H_{R_z} = \frac{1}{T}\left(\frac{\tau}{2}p^2 + \beta_z p\right) \tag{37}$$

resultiert die Abbildungsvorschrift

$$\begin{aligned} q_{n+1} &= q_n + \tau p_n + \beta_z, \\ p_{n+1} &= p_n\,. \end{aligned} \tag{38}$$

Die Energieschalen sind nun gegenüber der reinen Torsion um $\beta_z p/T$ verschoben.

Die Bewegungsgleichungen der $y-$Drehung $R_y(\beta_y)$

$$\begin{aligned} H_{R_y}(q,p) &= \frac{1}{T}\,\beta_y\sqrt{1-p^2}\sin q\,, \\ \dot{q} &= \frac{1}{T}\,\beta_y\frac{p}{\sqrt{1-p^2}}\sin q\,, \\ \dot{p} &= -\frac{1}{T}\,\beta_y\sqrt{1-p^2}\cos q\,, \end{aligned} \tag{39}$$

schließlich führen auf die Abbildungsvorschrift

$$q_{n+1} = \arg\left(\sqrt{1-p_n^2}\,(\cos\beta_y\;\cos q_n + \mathrm{i}\sin q_n) + \sin\beta_y\; p_n\right), \tag{40}$$

$$p_{n+1} = \cos\beta_y\; p_n - \sqrt{1-p_n^2}\sin\beta_y\cos q_n\,. \tag{41}$$

Nun sind die Energieschalen auf der Kugel konzentrische Kreislinien um die $y-$Achse mit $\sqrt{1-p^2}\sin q = L_y =$ konst.

Die Hamiltonfunktion der kombinierten Dynamik $M = T_z(\tau)\; R_z(\beta_z)\; R_y(\beta_y)$ ist zeitabhängig und durch die unstetige Abfolge der Hamiltonfunktionen (39), (37) gegeben,

$$H(q,p,t) = \begin{cases} \frac{1}{T_1}\beta_y\sqrt{1-p^2}\sin q\,, & 0 \le t < T_1\,, \\ \frac{1}{T_2}(\frac{\tau}{2}p^2 + \beta_z p)\,, & T_1 \le t < T\,. \end{cases} \tag{42}$$

Die Abbildung M über eine Periode $T = 1$ folgt hieraus als

$$\begin{aligned} p_{n+1} &= \cos\beta_y\; p_n - \sqrt{1-p_n^2}\sin\beta_y\cos q_n\,, \\ q_{n+1} &= \arg\left(\sqrt{1-p_n^2}\,(\cos\beta_y\;\cos q_n + \mathrm{i}\sin q_n) + \sin\beta_y\; p_n\right) + \beta_y + \tau p_{n+1}\,. \end{aligned} \tag{43}$$

Die Torsionsstärke τ in (43) bestimmt den Grad der Chaotizität von M. Für $\tau = 0$ beschreibt M eine reine Drehung und besitzt deshalb ausschließlich regulären Charakter. Nimmt τ dagegen von Null verschiedene Werte an, so entsteht eine Dynamik mit gemischtem Phasenraum, der mit anwachsender Torsionsstärke immer stärker von Chaos dominiert wird. In Abbildung 1 illustriert eine Reihe von Phasenraumportraits des Kreisels mit $\beta_y = \beta_z = 1$ und den Werten $\tau_z = 0, 1, 1.5, 2, 3, 4$ des Torsionsparameters das Einsetzen von Chaos mit wachsender Torsionsstärke. Um die Phasenraumportraits zu generieren, wurden Trajektorien $M^n x_0$, $n = 0, 1, \ldots, 100$ mit äquidistant über den Phasenraum verteilten Startpunkten $x_0 = (q_0, p_0)$, über 100 Zeitschritte verfolgt. Während Linien Bereiche regulärer Bewegung im Phasenraum anzeigen, sind homogen mit Punkten ausgefüllte Bereiche instabil und somit von Chaos dominiert.

2. Der Frobenius-Perron-Operator auf der Energieschale

Für die in Abschnitt 1 vorgestellten integrablen Varianten des Kreisels wird die Liouvilledynamik zweckmäßigerweise in einem Hilbertraum auf einer Energieschale, einer Kreislinie auf der Einheitskugel, definiert. Auch die Torsion ist innerhalb einer Energieschale, festgelegt durch $p = p_0 = \cos\theta_0$, lediglich eine $z-$Drehung mit dem Drehwinkel $\tau\cos\theta_0$. Es genügt, repräsentativ für alle Drehungen und die Torsion die Liouvilledynamik der $z-$Drehung zu untersuchen.

Auf einer Energieschale der $z-$Drehung spannt die Orthonormalbasis

$$f_n(q) = \mathrm{e}^{\mathrm{i}\,n\,q} \qquad n = 0, \pm 1, \pm 2, \ldots \tag{44}$$

mit dem Skalarprodukt

$$\frac{1}{2\pi}\int_0^{2\pi} \mathrm{d}q\, f_{n_1}(q)^* f_{n_2}(q) = \delta_{n_1}^{n_2}\,, \tag{45}$$

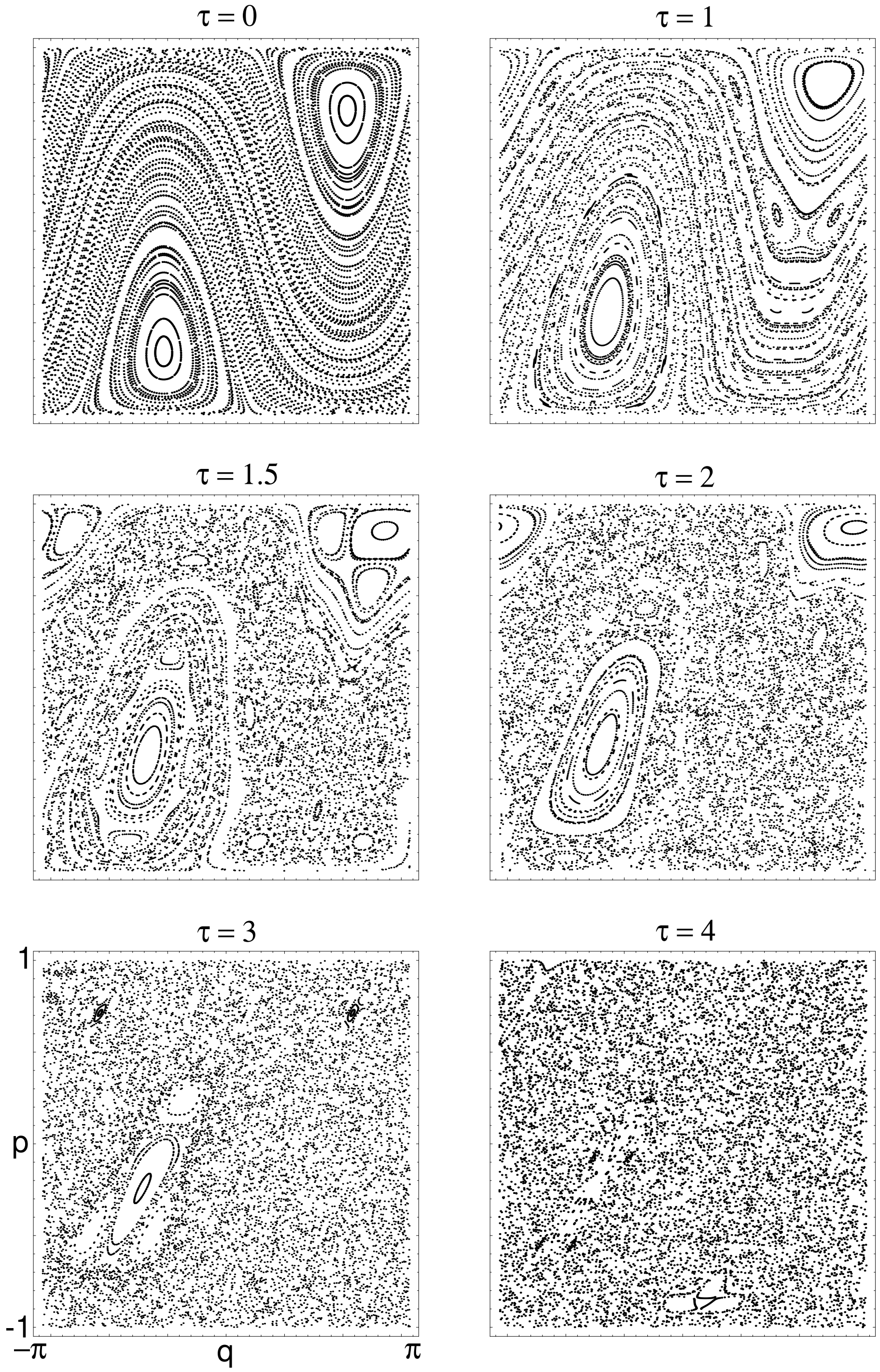

Abbildung 1. Phasenraumportraits des periodisch gestoßenen Kreisels mit $\beta_z = \beta_y = 1$ und Torsionskonstanten $\tau_z = 0, 1, 1.5, 2, 3, 4$ illustrieren das Einsetzen von Chaos mit wachsender Torsionsstärke.

wobei $\delta_{n_1}^{n_2}$ das Kronecker$-\delta$ bezeichnet, einen Hilbertraum auf. Wegen der Kompaktheit der Energieschale liegt dieser Hilbertraum dicht im Raum der L^1-Funktionen auf der Kreislinie, dem natürlichen Definitionsbereich des Frobenius-Perron-Operators.

Der Frobenius-Perron-Operator $\mathcal{R}_z$ der $z-$Drehung ist in diesem Hilbertraum unitär. Bezüglich der Basis (44) wird er durch eine unendliche, unitäre Matrix repräsentiert, deren Matrixelemente sich mit Gleichung (8) und $J = 1$ als

$$\begin{aligned} \mathcal{R}_{z\; n_1,n_2} &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathrm{d}\varphi \, \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\; n_1\; q} \; \mathrm{e}^{\mathrm{i}\; n_2\; R_z^{-1}(q)} \\ &= \delta_{n_1}^{n_2} \; \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\; n_1\; \beta_z} \end{aligned} \tag{46}$$

schreiben.

Offenbar sind die Funktionen $f_n(q)$ schon die Eigenfunktionen von $\mathcal{R}_z$ und $\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\; n\; \beta_z}$ die zugehörigen Eigenwerte. Den Erwartungen für eine reguläre Dynamik entsprechend ist das Spektrum von $\mathcal{R}_z$ diskret. Sowie der Drehwinkel β_z kein rationales Vielfaches von 2π ist, hat die Drehung ergodischen Charakter.

3. Der Hilbertraum auf der Kugeloberfläche

Die periodisch getriebene Dynamik $M = T_z(\tau)\; R_z(\beta_z)\; R_y(\beta_y)$ ist nicht auf eine Energieschale im Phasenraum beschränkt. Vielmehr ist der ihr zugängliche Phasenraum die gesamte Oberfläche der Einheitskugel Ω. Als Funktionenraum auf Ω bietet sich der von den Kugelflächenfunktionen $Y_{lm}(\varphi, \cos\theta)$ aufgespannte Hilbertraum der L^2-Funktionen auf der Einheitskugel an.

Die Kugelflächenfunktionen schreiben sich mit Hilfe der zugeordneten Legendrepolynome $P_l^m(\cos\theta)$ als [**63, 65, 67**]

$$Y_{lm}(\cos\theta, \varphi) = (-1)^m \left[\frac{(2l+1)(l-m)!}{4\pi(l+m)!} \right]^{\frac{1}{2}} P_l^m(\cos\theta) \mathrm{e}^{\mathrm{i}m\varphi} \,, \tag{47}$$

wobei die Indizes die Werte $l = 0, 1, 2, \ldots$ und $m = 0, \pm 1, \cdots \pm l$ annehmen. Die Kugelflächenfunktionen bilden eine Orthonormalbasis des Hilbertraumes,

$$\int_\Omega \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\cos\theta \; Y_{l'm'}^*(\cos\theta, \varphi)\; Y_{lm}(\cos\theta, \varphi) = \delta_l^{l'}\; \delta_m^{m'} \,. \tag{48}$$

Der von den Kugelflächenfunktionen aufgespannte Hilbertraum liegt dicht im Raum der L^1-Funktionen auf der Kugeloberfläche, so daß sich alle L^1-Funktionen beliebig genau nach Kugelflächenfunktionen entwickeln lassen.

Die Kugelflächenfunktionen sind insofern als Basis des Hilbertraumes ausgezeichnet, daß sie nach ihrem Auflösungsvermögen von Phasenraumstrukturen geordnet sind. Mit anwachsendem Index $l = 0, 1, 2, \ldots$ können Phasenraumfunktionen mit immer kleineren Strukturen durch Linearkombinationen der Kugelflächenfunktionen dargestellt werden. Das ermöglicht eine systematische, hierarchische Approximation von Phasenraumdichten und deren Zeitentwicklung durch endliche Vektoren und Matrizen, bei der große Strukturen richtig erfaßt und kleine Strukturen vernachlässigt werden.

Charakteristisch für die mit Kugelflächenfunktionen Y_{lm} erreichbare Phasenraumauflösung ist die Zahl der $l - |m|$ Nullstellen von P_l^m und der $|m|$ Nullstellen von $\exp(im\varphi)$. In dem von allen $(l_{max}+1)^2$ Kugelflächenfunktionen mit dem Index $l \leq l_{max}$ aufgespannten Unterraum kann die Auflösung durch das mittlere Phasenraumvolumen pro Basisfunktion als $4\pi/(l_{max}+1)^2$ abgeschätzt werden. Entsprechend ist die kleinste aufgelöste Skala im Phasenraum durch $2/(l_{max}+1)$ in polarer Richtung und $2\pi/(l_{max}+1)$ in azimutaler Richtung gegeben.

Die Matrixelemente der unendlichen, unitären Frobenius-Perron-Matrix bezüglich der Basis der Kugelflächenfunktionen lassen sich nun als

$$\mathcal{P}_{l_1m_1,l_2m_2} = \int_\Omega \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\cos\theta \; Y^*_{l_1m_1}(\varphi,\cos\theta) \; Y_{l_2m_2}(M^{-1}(\varphi,\cos\theta)) \tag{49}$$

berechnen.

4. Drehungen auf der Kugeloberfläche

Die Frobenius-Perron-Matrixelemente der $z-$Drehung haben wegen

$$Y_{lm}(R_z^{-1}(\varphi,\cos\theta)) = \mathrm{e}^{-\mathrm{i}m\beta_z} \; Y_{lm}(\varphi,\cos\theta) \tag{50}$$

die einfache Form

$$\mathcal{R}_{z\; l_1m_1,l_2m_2} = \mathrm{e}^{-\mathrm{i}m_2\beta_z} \; \delta_{l_1}^{l_2} \; \delta_{m_1}^{m_2} \tag{51}$$

und werden im folgenden kompakter als $\mathcal{R}_{z\; lm} = \mathcal{R}_{z\; lm,lm}$ geschrieben.

Von komplizierterer Natur sind die Matrixelemente der $y-$Drehung. Weil jedoch die Hamiltonfunktion im wesentlichen durch die Drehimpulskomponente L_y gegeben ist, besteht eine formale Identität zwischen der Wirkung des Liouvilleoperators $\mathcal{L} = \{H, \cdot\}$ auf eine Basisfunktion Y_{lm} und der Wirkung des quantenmechanischen Drehimpulsoperators $\hat{L}_y$ auf den Drehimpulseigenzustand $|jm\rangle = Y_{lm}$.

Die aus der Quantenmechanik bekannten Wignerschen $d-$Funktionen [**63, 64, 29**],

$$d^j_{m'm}(\beta_y) = \langle jm'|\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\beta_y \hat{J}_y}|jm\rangle \tag{52}$$

stellen deshalb auch die Matrixelemente des Frobenius-Perron-Operators,

$$\mathcal{R}_{y\; l_1m_1,l_2m_2} = d^l_{m_1m_2}(\beta_y) \; \delta_{l_1}^{l_2} \,. \tag{53}$$

Die Frobenius-Perron-Matrix der $y-$Drehung ist folglich blockdiagonal, $\mathcal{R}_{y\; lm_1m_2} = \mathcal{R}_{y\; lm_1,lm_2}$. Die Wignerschen $d-$Funktionen sind reell und besitzen die im folgenden nützlichen Symmetrieeigenschaften

$$\begin{aligned} d^j_{m_1m_2}(\beta_y) &= (-1)^{m_1+m_2} \; d^j_{m_2m_1}(\beta_y) = d^j_{-m_1-m_2}(\beta_y) \\ &= (-1)^{m_1+m_2} \; d^j_{m_1m_2}(-\beta_y) = (-1)^{j-m_2} d^j_{-m_1m_2}(\pi-\beta_y) \,. \end{aligned} \tag{54}$$

In der Praxis lassen sich die $d-$Funktionen mittels einer dreistufigen Rekursionsrelation berechnen [**29**].

5. Torsion auf der Kugeloberfläche

Für die Matrixelemente der $z-$Torsion ergibt sich wegen

$$Y_{lm}(T_z^{-1}(\varphi, \cos\theta)) = \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\tau m \cos\theta}\, Y_{lm}(\varphi, \cos\theta) \tag{55}$$

das Integral

$$\mathcal{T}_{z\,l_1m_1,l_2m_2} = \int_\Omega \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\cos\theta\, Y^*_{l_1m_1}(\varphi, \cos\theta)\, \mathrm{e}^{-\mathrm{i}\tau m_2 \cos\theta}\, Y_{l_2m_2}(\varphi, \cos\theta)\,. \tag{56}$$

Zur Auswertung des Integrals wird die Identität [**66**]

$$\mathrm{e}^{-\mathrm{i}k\cos\theta} = \sum_{l=0}^{\infty}(-\mathrm{i})^l \sqrt{4\pi(2l+1)}\, j_l(k)\, Y_{l0}(\varphi, \cos\theta)\,, \tag{57}$$

in der die sphärischen Besselfunktion $j_l(k)$ auftritt, herangezogen. Unter Berücksichtigung von $Y^*_{l_1m_1} = (-1)^{m_1} Y_{l_1-m_1}$ folgt

$$\mathcal{T}_{z\,l_1m_1,l_2m_2} = (-1)^{m_1} \sum_{l=0}^{\infty}(-\mathrm{i})^l \sqrt{4\pi(2l+1)} j_l(m_1\tau) \int_\Omega \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\cos\theta\, Y_{l0}\, Y_{l_1-m_1}\, Y_{l_2m_2}\,. \tag{58}$$

Das Integral über das Produkt von drei Kugelflächenfunktionen ist als das Gauntsche Integral bekannt [**70**],

$$\int_\Omega \mathrm{d}\varphi \mathrm{d}\cos\theta\, Y^*_{lm}\, Y_{l_1m_1}\, Y_{l_2m_2} = \left[\frac{(2l_1+1)(2l_2+1)}{4\pi(2l+1)}\right]^{\frac{1}{2}} C^{l_1 l_2 l}_{0\,0\,0}\, C^{l_1\,l_2\,l}_{m_1m_2m}\,, \tag{59}$$

welches sich als Produkt von Clebsch-Gordan-Koeffizienten schreiben läßt. Wegen

$$\begin{aligned} C^{l_1\,l_2\,l}_{m_1m_2m} &= 0 \quad \text{falls } l \notin \{(l_1+l_2), (l_1+l_2)-1, \ldots, |l_1-l_2|\}\,, && (60)\\ C^{l_1\,l_2\,l}_{m_1m_2m} &= 0 \quad \text{falls } m_1+m_2 \neq m\,, && (61)\\ C^{l_1\,l_2\,l}_{0\,0\,0} &= 0 \quad \text{falls } l_1+l_2+l \text{ ungerade} && (62) \end{aligned}$$

hat die Summe (58) nur endlich viele Summanden und verschwindet für $m_1 \neq m_2$.

Das Resultat für das Torsionsmatrixelement lautet

$$\mathcal{T}_{z\,l_1m_1,l_2m_2} = \delta^{m_2}_{m_1}(-1)^{m_1}\sqrt{(2l_1+1)(2l_2+1)} \sum_{l=|l_1-l_2|}^{l_1+l_2} (-\mathrm{i})^l\, j_l(m_1\tau_z)\, C^{l_1l_2l}_{0\,0\,0}\, C^{l_1\,l_2\,l}_{-m_1m_2m}\,. \tag{63}$$

Die Torsionsmatrix ist also ebenfalls blockdiagonal, $\mathcal{T}_{z\,l_1l_2m} = \mathcal{T}_{z\,l_1m,l_2m}$. Wegen Gleichung (62) ist $\mathcal{T}_z$ reell, wenn l_1+l_2 gerade ist, und rein imaginär, wenn l_1+l_2 ungerade ist. Die Matrix ist symmetrisch unter Vertauschung von l_1 und l_2.

6. Eine Rekursionsformel für die Torsionsmatrixelemente

So, wie sich die Wignerschen $d-$Matrixelemente in der Praxis aus einer Rekursionsrelation berechnen lassen, können auch die Torsionsmatrixlemente anstatt aus (63), worin die Bestimmung der Clebsch-Gordan-Koeffzienten die wesentliche Schwierigkeit darstellt, aus einer Rekursionsrelation ermittelt werden.

Die Rekursionsrelation wird zweckmäßigerweise für das Integral

$$t_z(l', l, m) = \int_{-1}^{1} \mathrm{d}u\, P^m_{l'}(u)\, \mathrm{e}^{\mathrm{i}\tau m u}\, P^m_l(u) \tag{64}$$

hergeleitet, worin die zugeordneten Legendrepolynome $P_l^m(u)$ auftreten. Aus $t_z(l'lm)$ ergibt sich $\mathcal{T}_{z\,l'lm}$ als

$$\mathcal{T}_{z\,l'lm} = \frac{1}{2}\left[\frac{(2l'+1)(l'-m)!}{(l'+m)!}\frac{(2l+1)(l-m)!}{(l+m)!}\right]^{\frac{1}{2}} t_z(l',l,m)\,. \tag{65}$$

Die zugeordneten Legendrepolynome erfüllen die Differentialgleichung

$$D\ P_l^m(u) = \left[(1-u^2)\frac{\mathrm{d}^2}{\mathrm{d}u^2} - 2u\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}u} + l(l+1) - \frac{m^2}{1-u^2}\right]\ P_l^m(u) = 0\,. \tag{66}$$

Diese Identität in das Integral (64) eingesetzt ergibt

$$\int_{-1}^{1} \mathrm{d}u\ [D\,P_{l'}^m(u)]\ P_l^m(u)\,\mathrm{e}^{\mathrm{i}\tau m u} = 0\,. \tag{67}$$

In dem Fall $m \neq 0$ führen partielle Integrationen, bei denen die Randterme wegen $P_l^m(-1) = P_l^m(1) = 0$ verschwinden, auf

$$\begin{aligned}\int_{-1}^{1} \mathrm{d}u\, P_{l'}^m\,\mathrm{e}^{\mathrm{i}\tau m u}\Big[(2\mathrm{i}\tau m)\ \Big((1-u^2)\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}u}P_l^m - u\ P_l^m\Big) + \\ \Big(l'(l'+1) - l(l+1) - (1-u^2)\ \tau^2 m^2\Big)\ P_l^m\Big] \quad &= \quad 0\,.\end{aligned} \tag{68}$$

Mit Hilfe der Rekursionsrelation

$$(1-u^2)\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}u}P_l^m = -luP_l^m + (l+m)P_{l-1}^m \tag{69}$$

läßt sich die erste Ableitung des Legendrepolynoms in (68) eliminieren. Es resultiert die fünfstufige Rekursionsrelation für $t_z(l',l,m)$,

$$\begin{aligned} t_z(l',l+2,m) \quad = \\ \frac{1}{\tau^2 m^2}\frac{(2l+1)(2l+3)}{(l-m+1)(l-m+2)}\ &\left[2\mathrm{i}\tau m\frac{(l+1)(l-m+1)}{2l+1}\ t_z(l',l+1,m) - \right.\\ &\Big(l'(l'+1) - l(l+1) - 2\tau^2 m^2\frac{l(l+1)+m^2-1}{4l(l+1)-3}\Big)\ t_z(l',l,m) - \\ &\left.2\mathrm{i}\tau m\frac{l(l+m)}{2l+1}\ t_z(l',l-1,m) - \tau^2 m^2\frac{(l+m)(l+m-1)}{(2l+1)(2l-1)}\ t_z(l',l-2,m)\right]\,.\end{aligned} \tag{70}$$

Die Rekursionsformel (70) verknüpft bei konstanten Indizes l' und $m \neq 0$ fünf Matrixelemente mit aufeinanderfolgenden Indizes l. Weil die Matrixelemente $\mathcal{T}_{z\,l'lm}$ in Abhängigkeit von l alternierend reell und rein imaginär sind, hat auch die Rekursionsrelation diese alternierende Form. Für $m = 0$ ist Rekursionsformel nicht anwendbar, jedoch ist das Integral (64) für $m = 0$ trivial. Die Matrixelemente lauten

$$t_z(l',l,0) = \frac{2}{2l+1}\ \delta_l^{l'}\,. \tag{71}$$

Wenngleich es sich bei (70) um eine fünfstufige Rekursionsrelation handelt, ist für den Beginn der Rekursion die Berechnung von zwei Integralen ausreichend. Für gegebene Indizes m und $l' \geq |m|$ sind diese Integrale die Matrixelemente $t_z(l',|m|,m)$

und $t_z(l', |m|+1, m)$ zu den beiden kleinsten Werten für l, die nicht verschwinden. Die Matrixelemente $t_z(l', |m|-1, m)$ und $t_z(l', |m|-2, m)$ haben wegen $P^m_{|m|-1} = P^m_{|m|-2} = 0$ den Wert Null. Mit diesen vier Startwerten kann die Rekursion begonnen und bis zu beliebig hohen Werten des Index l fortgeführt werden.

7. Eine reelle Basis

Wenngleich der durch die Kugelflächenfunktionen aufgespannte Hilbertraum komplexwertige Funktionen enthält, müssen die als Phasenraumdichten dienenden Funktionen positiv und reell sein. Unter der durch den Frobenius-Perron-Operator $\mathcal{P}$ vermittelten Zeitentwicklung bleiben sie positiv und reell. Das impliziert, daß sich $\mathcal{P}$ bezüglich einer reellen Basis als reelle Matrix schreiben läßt.

Eine reelle Basis des Hilbertraumes ist mit $l = 0, 1, 2, \ldots$ und $m = 1, 2, \ldots, l$ durch die Funktionen

$$\begin{aligned} y_{l0} &= Y_{l0}\,, \\ y^+_{lm} &= \frac{1}{\sqrt{2}}\left(Y_{lm} + Y^*_{lm}\right)\,, \\ y^-_{lm} &= \frac{1}{\sqrt{2}\mathrm{i}}\left(Y_{lm} - Y^*_{lm}\right) \end{aligned} \tag{72}$$

gegeben. Diese unitäre Transformation U ist diagonal in l und blockdiagonal in m. Für $m = 0$ ist die Blockmatrix $U^l_0 = 1$ trivial, für $m > 0$ besteht sie bei der Anordnung der Basisfunktionen gemäß $(Y_{l\,m}, Y_{l\,-m})^T$ und $(y^+_{lm}, y^-_{lm})^T$ aus der $2 \times 2-$Matrix

$$U^l_m = \frac{1}{\sqrt{2}}\begin{pmatrix} 1 & (-1)^m \\ -\mathrm{i} & (-1)^m\mathrm{i} \end{pmatrix}. \tag{73}$$

Die Konstruktionsweise der reellen Basis entspricht der Vorgehensweise bei zeitumkehrinvarianten Quantensystemen, bei denen der Zeitumkehroperator durch die Komplexkonjugation repräsentiert wird [**16**].

8. Die Frobenius-Perron-Matrix des periodisch gestoßenen Kreisels

Die Matrixelemente des Frobenius-Perron-Operators $\mathcal{P} = \mathcal{T}_z(\tau)\ \mathcal{R}_z(\beta_z)\ \mathcal{R}_y(\beta_y)$ des periodisch getstoßenen Kreisels ergeben sich in der Basis der Kugelflächenfunktionen aus dem Matrizenprodukt

$$\mathcal{P}_{l_1m_1,l_2m_2} = \sum_{l',l''=0}^{\infty} \sum_{m'=-l'}^{l'} \sum_{m''=-l''}^{l''} \mathcal{T}_{z\ l_1m_1l'm'}\ \mathcal{R}_{z\ l'm',l''m''}\ \mathcal{R}_{y\ l''m'',l_2m_2}\,. \tag{74}$$

Aufgrund der Blockdiagonalität der Dreh- und Torsionsmatrizen (51), (53) und (63) ist das Matrixelement jedoch ein einfaches Produkt,

$$\mathcal{P}_{l_1m_1,l_2m_2} = \mathcal{T}_z(\tau)_{l_1l_2m_1}\ \mathcal{R}_z(\beta_z)_{l_2m_1}\ \mathcal{R}_y(\beta_y)_{l_2m_1m_2}\,. \tag{75}$$

Bezüglich der reellen Basis (72) ist $\mathcal{P}$ eine reelle Matrix. Ihre Matrixelemente schreiben sich mit den Matrixelementen (51), (53) und (63) als

$$\begin{aligned}
\langle y_{l_1 0}\mathcal{P} y_{l_2 0}\rangle &= \delta_{l_1}^{l_2} R_{y\ l_2 0\, 0}\,, \\
\langle y_{l_1 0}\mathcal{P} y^{+}_{l_2 m_2}\rangle &= \sqrt{2}\delta_{l_1}^{l_2} R_{y\ l_2 0\, m_2}\,, \\
\langle y^{+}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y_{l_2 0}\rangle &= \sqrt{2}\ \mathrm{Re}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 0}\,, \\
\langle y_{l_1 0}\mathcal{P} y^{-}_{l_2 m_2}\rangle &= 0\,, \\
\langle y^{-}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y_{l_2 0}\rangle &= -\sqrt{2}\ \mathrm{Im}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 0}\,, \\
\langle y^{+}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y^{+}_{l_2 m_2}\rangle &= \mathrm{Re}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}(\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 m_2} + (-1)^{m_2}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 -m_2})\,, \\
\langle y^{-}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y^{-}_{l_2 m_2}\rangle &= \mathrm{Re}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}(\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 m_2} - (-1)^{m_2}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 -m_2})\,, \\
\langle y^{+}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y^{-}_{l_2 m_2}\rangle &= \mathrm{Im}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}(\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 m_2} - (-1)^{m_2}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 -m_2})\,, \\
\langle y^{-}_{l_1 m_1}\mathcal{P} y^{+}_{l_2 m_2}\rangle &= -\mathrm{Im}\ \mathcal{T}_{z\ l_1 l_2 m_1}\mathcal{R}_{z\ l_2 m_1}(\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 m_2} + (-1)^{m_2}\mathcal{R}_{y\ l_2 m_1 -m_2})\,.
\end{aligned} \tag{76}$$

Es versteht sich, daß die Frobenius-Perron-Matrizen der reinen Drehungen und der Torsion bezüglich der reellen Basis ebenfalls reell sind. Ihre Matrixelemente ergeben sich aus den Matrixelementen (76), indem die übrigen Dreh- beziehungsweise Torsionsparameter zu Null gesetzt werden.

9. Die Zeitentwicklung einer charakteristischen Phasenraumdichte

Das Verhalten einer Dichtefunktion unter Torsion und Drehungen läßt sich gut an charakteristischen Dichtefunktionen konstanter Amplitude illustrieren. Eine solche Dichtefunktion schreibt sich mit Hilfe der charakteristischen Funktion

$$\chi_{\Delta x}(x) = \begin{cases} 1\,, & x \in \Delta x\,, \\ 0\,, & x \notin \Delta x\,, \end{cases} \tag{77}$$

als

$$\rho_0(q,p) = \frac{1}{\Delta q \Delta p}\chi_{\Delta q}(q)\,\chi_{\Delta p}(p)\,. \tag{78}$$

Ein Gefühl für die Zeitentwicklung solcher Phasenraumdichten ist nützlich in Hinblick darauf, daß unter dem Lebesgueintegral jede Dichtefunktion des Hilbertraumes durch Linearkombinationen solcher charakteristischer Dichten approximiert werden kann. Weil das Phasenraumvolumen unter der Dynamik erhalten ist, bleibt die Amplitude der Dichte unter der Dynamik konstant. Lediglich der Träger der Dichte ändert sich.

In Abbildung 2 ist die Zeitentwicklung einer Phasenraumdichte dargestellt, die anfangs im Phasenraumbereich $\Delta q = [-\pi/4, \pi/4]$ und $\Delta p = [-1/4, 1/4]$ liegt. Die erste Zeile zeigt die anfängliche Phasenraumdichte ρ_0 und ihre zeitlichen Nachfolger unter einer $z-$Drehung $\rho_n = \mathcal{R}_z^n(1)\rho_0$ für $n = 1, 2$. In den darauffolgenden Zeilen sind die zeitlichen Nachfolger von ρ_0 unter einer $y-$Drehung $\mathcal{R}_y(1)$, einer Torsion $\mathcal{T}_z(4)$ sowie der periodisch getriebenen Dynamik $\mathcal{T}_z(4)\mathcal{R}_z(1)\mathcal{R}_y(1)$ für $n = 1, 2, 3$ dargestellt.

Der offensichtliche Unterschied zwischen der regulären, integrablen und der chaotischen, periodisch gestoßenen Dynamik besteht darin, daß die Dichte unter der

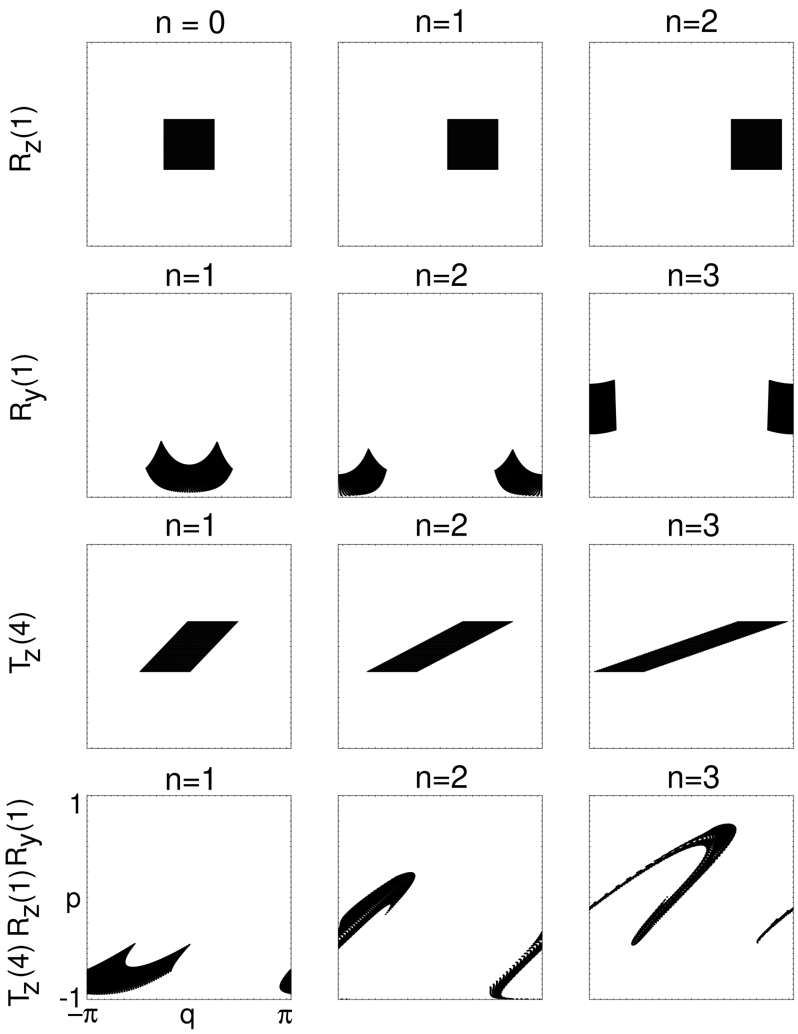

ABBILDUNG 2. Die Zeitentwicklung einer charakteristischen Phasenraumfunktion (links oben, $n = 0$) unter Drehungen und Torsion sowie der periodisch getriebenen Dynamik für die Zeitschritte $n = 1, 2, 3$.

regulären Dynamik lediglich deformiert, unter der periodisch gestoßenen Dynamik dagegen in eine Richtung kontrahiert und in die andere Richtung auseinandergezogen wird. Diese gleichzeitige Kontraktion und Expansion in verschiedene Richtungen ist charakteristisch für volumenerhaltende chaotische Dynamiken.

KAPITEL 4

Asymptotik der Liouvilledynamik

1. Die Sattelpunktnäherung der Torsionsmatrixelemente

Die Frobenius-Perron-Matrixelemente des periodisch gestoßenen Kreisels sind durch komplizierte, wenig handhabbare Ausdrücke gegeben. Deshalb ist eine vereinfachende Näherung wünschenswert, an der sich die wesentlichen Eigenschaften der Matrixelemente ablesen lassen. Weil die Frobenius-Perron-Matrix eine unendliche Matrix ist, liegt eine asymptotische Näherung der Matrixelemente mit hohen Indizes nahe.

Die Matrixelemente von $\mathcal{R}_z$ sind bereits von einfacher Form und unabhängig von den Indizes l_1, l_2. In diesem Fall ist keine asymptotische Vereinfachung möglich. Die asymptotischen Matrixelemente von $\mathcal{R}_y$ sind durch die sogenannte uniforme Approximation der Wignerschen $d-$Funktion gegeben [**71, 29, 72**]. Der große Paramter der asymptotischen Näherung ist $L = (l + 1/2) \gg 1$. Die Näherung ist gültig für fast alle Indexpaare (m_1, m_2). Sie bricht für $(m_1, m_2) \approx (\pm L, \pm L \cos\beta_y)$ und $(m_1, m_2) \approx (\pm L\cos\beta_y, \pm L)$ zusammen, jedoch lassen sich diese Matrixelemente durch eine sogenannte Oszillatornäherung [**29**] bestimmen.

Die uniforme Approximation schreibt sich mit Hilfe der Airy Funktion für $0 < \beta_y < \pi/2$, $m_2 > 0$ und $|m_1| < m_2$ als

$$
\begin{aligned}
d^l_{m_1 m_2}(\beta_y) &= \left[\frac{-4\lambda}{R}\right]^{\frac{1}{4}} \mathrm{Ai}(\lambda)\,, && (79)\\
R &= L^2 \sin^2\beta_y - m_1^2 - m_2^2 + 2 m_1 m_2 \cos\beta_y\,, && (80)\\
\lambda &= -\mathrm{sgn}\Big(R\Big)\left[\frac{3}{2}L(\pi - S)\right]^{\frac{2}{3}}, && (81)\\
S &= \frac{m_2}{L}\arccos\frac{m_2\cos\beta_y - m_1}{\sin\beta_y\sqrt{L^2 - m_2^2}} - && (82)\\
&\quad \frac{m_1}{L}\arccos\frac{m_2 - m_1\cos\beta_y}{\sin\beta_y\sqrt{L^2 - m_1^2}} + \\
&\quad \arccos\frac{m_1 m_2 - L^2\cos\beta_y}{\sqrt{(L^2 - m_1^2)(L^2 - m_2^2)}}\,.
\end{aligned}
$$

Anhand der Relationen (54) lassen sich hieraus die übrigen Parameterbereiche erschließen.

Die uniforme Näherung der $d-$Funktion ist auch der Ausgangspunkt für die asymptotische Behandlung der $z-$Torsion, denn Kugelflächenfunktionen lassen sich durch Wignersche $d-$Funktionen ausdrücken [**63**],

$$Y_{lm}(\cos\theta,\varphi) = (-1)^m \left(\frac{2l+1}{4\pi}\right)^{\frac{1}{2}} \mathrm{e}^{\mathrm{i}m\varphi}\, d^l_{0\,m}(\theta)\,. \tag{83}$$

Zur asymptotischen Auswertung des Torsionsmatrixelementes (56) werden die beiden hierin auftretenden Kugelflächenfunktionen gemäß Gleichung (83) durch die asymptotische Näherung der $d-$Funktion (79) ersetzt. Hierbei wird die Integraldarstellung der Airy Funktion verwendet [**68**],

$$\mathrm{Ai}(\lambda) = \frac{1}{\pi}\int_0^\infty \mathrm{d}t\, \cos\left(\lambda t + \frac{t^3}{3}\right)\,. \tag{84}$$

Es liegt nahe, das resultierende Dreifachintegral durch eine Sattelpunktnäherung asymptotisch auszuwerten. In diesem Fall erweist es sich als die einfachere Variante, die drei Sattelpunktnäherungen sukzessive, also nicht als Integral in einem höherdimensionalen Raum, zu lösen.

Um das Airyintegral (84) in die hierfür geeignete Form zu bringen, wird die Integrationsvariable gemäß $t \to L^{\frac{1}{3}}t'$ transformiert. Wegen $\lambda \sim L^{\frac{2}{3}}$ ist nach dieser Transformation der Vorfaktor in der $d-$Funktion von der Ordnung Eins und das Argument des Integranden in (84) von der Ordnung L.

Die resultierende Sattelpunktgleichung $t = \pm\sqrt{-\lambda}$ hat für $R > 0$ eine positive reelle Lösung. Die Auswertung des Integrals am Sattelpunkt erfolgt nun mit der asymptotischen Näherung

$$\int \mathrm{d}x f(x)\mathrm{e}^{\mathrm{i}Lg(x)} = \sum_k \left[\frac{2\pi}{L|\frac{\partial^2 g}{\partial x^2}|_{x_k}}\right]^{\frac{1}{2}} f(x_k)\,\mathrm{e}^{\mathrm{i}Lg(x_k)\pm\mathrm{i}\frac{\pi}{4}}\,, \tag{85}$$

worin k die Sattelpunkte indiziert und das Vorzeichen von $\pi/4$ durch das Vorzeichen von $(\partial^2 g(x)/\partial x^2)|_{x_k}$ gegeben ist. Daraus resultiert die sogenannte einfache WKB-Näherung [**71, 29, 72**] der Kugelflächenfunktion,

$$\begin{aligned} Y_{lm} &= (-1)^{l-m}\frac{\sqrt{L}}{\pi}\frac{1}{R^{\frac{1}{4}}}\mathrm{e}^{\mathrm{i}m\varphi}\cos\left(LS_{R>0} - \frac{\pi}{4}\right)\,, \\ S_{R>0} &= \frac{m}{L}\arccos\frac{mz}{\sqrt{1-z^2}\sqrt{L^2-m^2}} - \arccos\frac{Lz}{\sqrt{L^2-m^2}} \end{aligned} \tag{86}$$

mit $z = \cos\theta$, die in dieser Form für $R > 0$ und $0 \leq \theta \leq \pi$ Gültigkeit besitzt.

Ist dagegen der relevante Sattelpunkt für $R < 0$ rein imaginär, so muß das Integral mit der Methode des stärksten Abklingens ausgewertet werden [**69**]. Nun resultiert die für $R < 0$ und $0 \leq \theta \leq \pi$ gültige WKB-Näherung

$$\begin{aligned} Y_{lm} &= (-1)^{l-m}\frac{\sqrt{L}}{2\pi}\frac{1}{|R|^{\frac{1}{4}}}\mathrm{e}^{\mathrm{i}m\varphi}\mathrm{e}^{\mathrm{i}LS_{R<0}-\mathrm{i}\frac{\pi}{4}}\,, \\ S_{R<0} &= \frac{\pi}{4L} + \mathrm{i}\Big[\frac{m}{L}\mathrm{arccosh}\,\frac{mz}{\sqrt{1-z^2}\sqrt{L^2-m^2}} - \mathrm{arccosh}\,\frac{Lz}{\sqrt{L^2-m^2}}\Big]\,. \end{aligned} \tag{87}$$

Während die Näherung (86), (87) für $R > 0$ oszilliert, fällt sie für $R < 0$ exponentiell ab, da der Exponent in (87) reell und negativ ist. In der Umgebung von $R = 0$ bricht die WKB-Näherung zusammen.

Als Zwischenresultat ist festzuhalten, daß für die Berechnung des Torsionsmatrixelementes mit der Sattelpunktnäherung die Verwendung der uniformen Approximation der Kugelflächenfunktion gegenüber der einfachen WKB-Form keinen Vorteil bringt. Vielmehr ergibt sich die WKB-Form aus der uniformen Approximation durch eben diese Sattelpunktnäherung.

Die verbleibende Integration über z schreibt sich mit (56), (86), (87) als

$$\mathcal{T}_{z\, l_1 l_2 m} = \frac{(-1)^{l_1+l_2}}{2\pi}\sqrt{L_1 L_2}\sum_{\sigma_1,\sigma_2} \mathrm{e}^{-\mathrm{i}(\sigma_1+\sigma_2)\frac{\pi}{4}} \int_{-1}^{1} \mathrm{d}z \frac{1}{|R_1\, R_2|^{\frac{1}{4}}}\, \mathrm{e}^{\mathrm{i}S(z)}\,, \tag{88}$$

$$S(z) = \sigma_1 L_1 S_1(z) + \sigma_2 L_2 S_2(z) - \tau m z\,. \tag{89}$$

Das Integral ist so zu lesen, daß der Integrationsbereich, bedingt durch die Vorzeichen von R_1 und R_2, in Intervalle unterteilt ist, innerhalb derer die jeweils gültige WKB-Form (86), (87) für die Kugelflächenfunktionen eingesetzt ist. Die Parameter σ_i nehmen für $R_i > 0$ die Werte $\sigma_i = \pm 1$ und für $R_i < 0$ ausschließlich den Wert $\sigma_i = 1$ an.

Die WKB-Näherung der Kugelflächenfunktion divergiert in der Nähe von $R_i = 0$. Das Integral (88) läßt sich nur dann in Sattelpunktnäherung approximieren, wenn die Sattelpunkte ausreichend weit von diesen Divergenzen entfernt liegen. Die Auswertung des Sattelpunktintegrals erfolgt lediglich an reellen Sätteln gemäß (85). Sind Sättel komplex, so sind ihre Beiträge zum Integral exponentiell klein und von der Größenordnung der bei der asymptotischen Näherung der Kugelflächenfunktionen vernachlässigten Korrekturen.

Die Sattelpunktgleichung eines Summanden in (88) lautet

$$\sigma_1 L_1 \frac{\partial S_1}{\partial z} + \sigma_2 L_2 \frac{\partial S_2}{\partial z} - \tau m = 0\,. \tag{90}$$

Sie ist für beide Bereiche der WKB-Näherung identisch, weil die Ableitungen von $S_{R>0}$ und $S_{R<0}$ übereinstimmen,

$$\frac{\partial S_{R>0}}{\partial z} = \frac{\partial S_{R<0}}{\partial z} = \frac{\sqrt{R}}{L(1-z^2)}\,. \tag{91}$$

Im folgenden wird wegen $\mathcal{T}_{z\, l_1 l_2 m} = \mathcal{T}_{z\, l_2 l_1 m}$ immer $l_1 > l_2$ und ohne Einschränkung $\tau m > 0$ angenommen. Die anderen Parameterbereiche von τ und m lassen sich über Symmetrierelationen erschließen. Zur Vereinfachung dienen die Bezeichnungen

$$y = 1 - z^2\,, \quad a_1 = \frac{L_1^2}{m^2}\,, \quad a_2 = \frac{L_2^2}{m^2}\,. \tag{92}$$

Damit schreibt sich die Sattelpunktgleichung

$$\sigma_1\sqrt{a_1 y - 1} + \sigma_2\sqrt{a_2 y - 1} = \tau y\,. \tag{93}$$

Diese läßt sich zu einer quadratischen Gleichung umformen,

$$\tau^4 y^2 - 2\tau^2(a_1 + a_2)y + (a_1 - a_2)^2 + 4\tau^2 = 0\,, \tag{94}$$

unter deren Lösungen

$$y_\eta = \frac{1}{\tau^2}\left(a_1 + a_2 + 2\eta\sqrt{a_1 a_2 - \tau^2}\right) \tag{95}$$

mit $\eta = \pm 1$ sich auch die Lösungen der Sattelpunktgleichung befinden.

Offenbar können reelle Lösungen y_η der Sattelpunktgleichung (93) nur unter den Bedingungen

$$a_i y_\eta - 1 = \frac{R_i}{L_i^2} > 0\,, \quad i = 1, 2 \tag{96}$$

auftreten. Reelle Sattelpunkte liegen also ausschließlich in dem Integrationsbereich $[1/a_2, 1]$, in dem beide Kugelflächenfunktionen oszillieren.

Des weiteren können unter den an die Parameter l_1, l_2, m, τ gestellten Bedingungen reelle Sattelpunkte lediglich für $\sigma_1 = 1$ auftreten. Dazu muß in den Lösungen (95) die Diskriminante $a_1 a_2 - \tau^2 \geq 0$ sein. Ob es in dem Intervall $[1/a_2, 1]$ eine oder zwei Lösungen gibt und ob sie mit $\sigma_2 = -1$ oder $\sigma_2 = 1$ auftreten, hängt folglich bei gegebenen Parametern l_1, l_2, m von der Torsionskonstanten τ ab. Um die Lösungen anhand des Parameters τ zu klassifizieren, werden zunächst vier ausgezeichnete Werte von τ betrachtet.

Befindet sich eine Lösung $y = 1$ am oberen Rand des Integrationsgebietes, so wird die Sattelpunktgleichung zu

$$\sqrt{a_1 - 1} + \sigma_2\sqrt{a_2 - 1} = \tau_{1,\sigma_2}\,, \tag{97}$$

woraus sich zwei kritische Werte, $\tau_{1,\sigma_2=+1}$ und $\tau_{1,\sigma_2=-1}$, ergeben. Aus (95) folgt, daß $y > 1$ für $\tau > \tau_{1,\sigma_2}$ und $y < 1$ für $\tau < \tau_{1,\sigma_2}$ gilt. Offenbar ist $\tau_{1,1} > \tau_{1,-1}$. Durch Einsetzen von $\tau_{1,-1}$ in (95),

$$y_\eta = \frac{a_1 + a_2 + 2\eta\sqrt{(a_1-1)(a_2-1) - 1}}{a_1 + a_2 - 2\sqrt{(a_1-1)(a_2-1) - 1}}\,, \tag{98}$$

wird ersichtlich, daß es für $\sigma_2 = -1$ nur eine Lösung y_{-1} innerhalb des Intervalls $[1/a_2, 1]$ gibt. Für $\tau_{1,1}$ dagegen folgt

$$y_\eta = \frac{a_1 + a_2 + 2\eta\sqrt{(a_1-1)(a_2-1) - 1}}{a_1 + a_2 + 2\sqrt{(a_1-1)(a_2-1) - 1}}\,. \tag{99}$$

Demnach gibt es eine Lösung y_{-1} für $1/a_1 + 1/a_2 < 1$ und zwei Lösungen $y_{\pm 1}$, falls $1/a_1 + 1/a_2 > 1$ ist.

Erreicht eine Lösung die untere Grenze des Intervalls, $y = 1/a_2$, so folgt aus der Sattelpunktgleichung

$$\tau_{1/a_2} = \sqrt{a_2(a_1 - a_2)}\,. \tag{100}$$

Bei $y = 1/a_2$ handelt es sich um den Lösungszweig y_{-1}. Offenbar ist $\tau_{1,-1} < \tau_{1/a_2}$.

Im Fall $1/a_1 + 1/a_2 < 1$, in dem es bei $\tau_{1,1}$ zwei Lösungen $y_{\pm 1}$ im Intervall $[1/a_2, 1]$ gibt, tritt noch ein weiteres kritisches τ auf,

$$\tau_{\max} = \sqrt{a_1 a_2}\,. \tag{101}$$

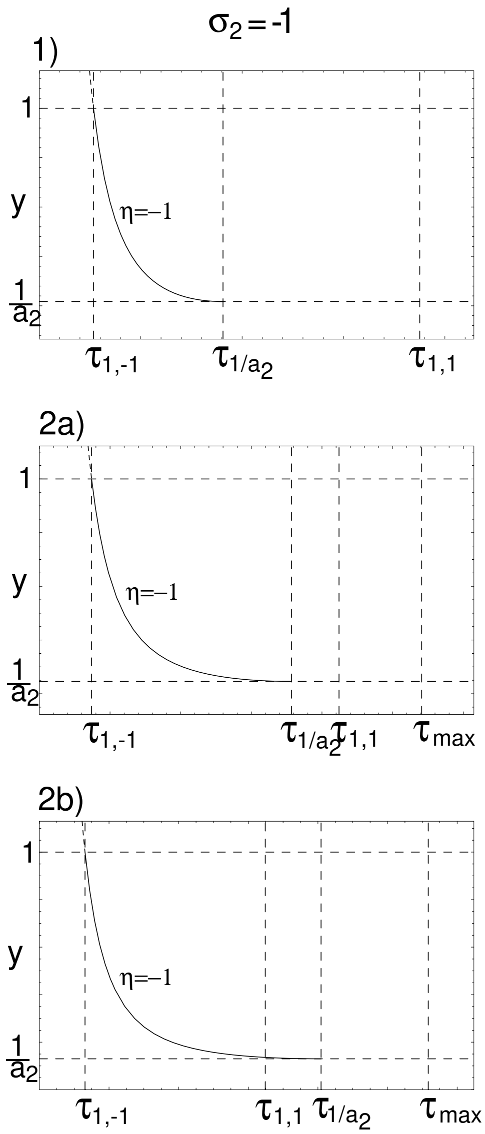

ABBILDUNG 1. Die Lösungen der Sattelpunkgleichung in Abhängigkeit von τ für die verschiedenen Konstellationen der kritischen Werte von τ. Die linke Spalte zeigt mit $\sigma_2 = -1$ auftretende Lösungen, die rechte Spalte die Lösungen mit $\sigma_2 = 1$. Im Fall $\sigma_2 = -1$ handelt es sich immer um die Lösung y_{-1}, im Fall $\sigma_2 = 1$ kann es zusätzlich zu der Lösung y_{-1} die Lösung y_1 geben. Der Verlauf der Lösungen außerhalb des Intervalls $[1/a_2, 1]$ ist gestrichelt angedeutet.

Bei $\tau_{\max}$ sind die Lösungen $y_{\pm 1}$ entartet, da die Diskriminante in (95) verschwindet. Größere Werte für τ führen zwangsläufig auf komplexe Lösungen. Damit ist die Anordnung der kritischen Werte $\tau_{1,-1} < \tau_{1,1}, \tau_{1/a_2} < \tau_{\max}$.

Das Verhalten der Lösungen zwischen den kritischen Werten für τ zeigt Abbildung 1. Im Fall $1/a_1 + 1/a_2 > 1$, dargestellt in Abbildung 1.1, gibt es nur eine reelle

Lösung y_{-1} im Intervall $[1/a_2, 1]$. Bei $\tau < \tau_{1/a_2}$ tritt sie zu $\sigma_2 = -1$ und bei $\tau > \tau_{1/a_2}$ zu $\sigma_2 = 1$ auf.

Ist dagegen $1/a_1 + 1/a_2 < 1$, so gibt es bei $\tau > \tau_{1,1}$ zusätzlich zu y_{-1} eine zweite Lösung y_1 im Intervall $[1/a_2, 1]$. Ist dabei $\tau_{1,1} > \tau_{1/a_2}$, so treten oberhalb von $\tau_{1,1}$ beide Lösungen zu $\sigma_2 = 1$ auf (Abbildung 1.2a). Im anderen Fall gibt es zwischen $\tau_{1,1}$ und τ_{1/a_2} eine Lösung y_{-1} zu $\sigma_2 = -1$ und eine Lösung y_1 zu $\sigma_2 = 1$ (Abbildung 1.2b).

Nun kann das Torsionsmatrixelement durch das Sattelpunktintegral (85) approximiert werden. Zu jeder Lösung y_η gibt es zwei Sattelpunkte

$$z_\eta^\pm = \pm\sqrt{1 - y_\eta}\,. \tag{102}$$

Die für das Sattelpunktintegral benötigte zweite Ableitung des Exponenten (89) im Integranden läßt sich an den Sattelpunkten $z_\eta^\pm$ unter Verwendung der Sattelpunktgleichung als

$$\frac{\partial^2 S}{\partial z^2}\Big|_{z_\eta^\pm} = \eta\sigma_2 \frac{m\tau^3(a_1a_2 - \tau^2)z_\eta^\pm}{(a_1 + \eta\sqrt{a_1a_2 - \tau^2})(a_2 + \eta\sqrt{a_1a_2 - \tau^2})} \tag{103}$$

schreiben. Damit resultiert als Vorfaktor der Sattelpunktnäherung

$$\frac{(-1)^{l_1+l_2}}{2\pi}\frac{\sqrt{L_1L_2}}{|R_1\,R_2|^{\frac{1}{4}}}\sqrt{\frac{2\pi}{\frac{\partial^2 S}{\partial z^2}|_{z_\eta^\pm}}} = \frac{(-1)^{l_1+l_2}}{\sqrt{2\pi}}\sqrt{\frac{L_1L_2}{\eta\sigma_2 z_\eta^\pm m^3\tau\sqrt{a_1a_2-\tau^2}}}\,. \tag{104}$$

Unter Berücksichtigung von

$$S(-z) = (L_1 - m + \sigma_2(L_2 - m))\pi - S(z) \tag{105}$$

kann der Beitrag $T^\eta_{z\,l_1l_2m}$ von z_η^+ und z_η^- zum Matrixelement allein mit dem Sattelpunkt z_η^+ als

$$\begin{aligned} \mathcal{T}^\eta_{z\,l_1l_2m} &= \sqrt{\frac{2L_1L_2}{\pi z_\eta^+ m^3\tau\sqrt{a_1a_2-\tau^2}}} \times \begin{cases} \cos\Phi\,, & l_1 - l_2 \text{ gerade}\,, \\ -\mathrm{i}\sin\Phi\,, & l_1 - l_2 \text{ ungerade}\,, \end{cases} & (106) \\ \Phi &= S(z_\eta^+) - (1 + \sigma_2 + \sigma_2\eta)\frac{\pi}{4} & (107) \end{aligned}$$

geschrieben werden.

Gibt es nur eine relevante Lösung y_{-1} der Sattelpunktgleichung, so läßt sich das Torsionsmatrixelement $\mathcal{T}_{z\,l_1l_2m} = \mathcal{T}^{\eta=-1}_{z\,l_1l_2m}$ vereinfachen zu

$$\mathcal{T}_{z\,l_1l_2m} = \sqrt{\frac{2L_1L_2}{\pi z_{-1}^+ m^3\tau\sqrt{a_1a_2-\tau^2}}} \times \begin{cases} \cos(S(z_{-1}^+) - \frac{\pi}{4})\,, & l_1 - l_2 \text{ gerade}\,, \\ -\mathrm{i}\sin(S(z_{-1}^+) - \frac{\pi}{4})\,, & l_1 - l_2 \text{ ungerade} \end{cases} \tag{108}$$

Tritt eine zweite Lösung y_1 zu $\sigma_2 = 1$ auf, so liefert diese den zusätzlichen Beitrag

$$\mathcal{T}^1_{z\,l_1l_2m} = \sqrt{\frac{2L_1L_2}{\pi z_1^+ m^3\tau\sqrt{a_1a_2-\tau^2}}} \times \begin{cases} -\sin(S(z_1^+) - \frac{\pi}{4})\,, & l_1 - l_2 \text{ gerade}\,, \\ -\mathrm{i}\cos(S(z_1^+) - \frac{\pi}{4})\,, & l_1 - l_2 \text{ ungerade} \end{cases} \tag{109}$$

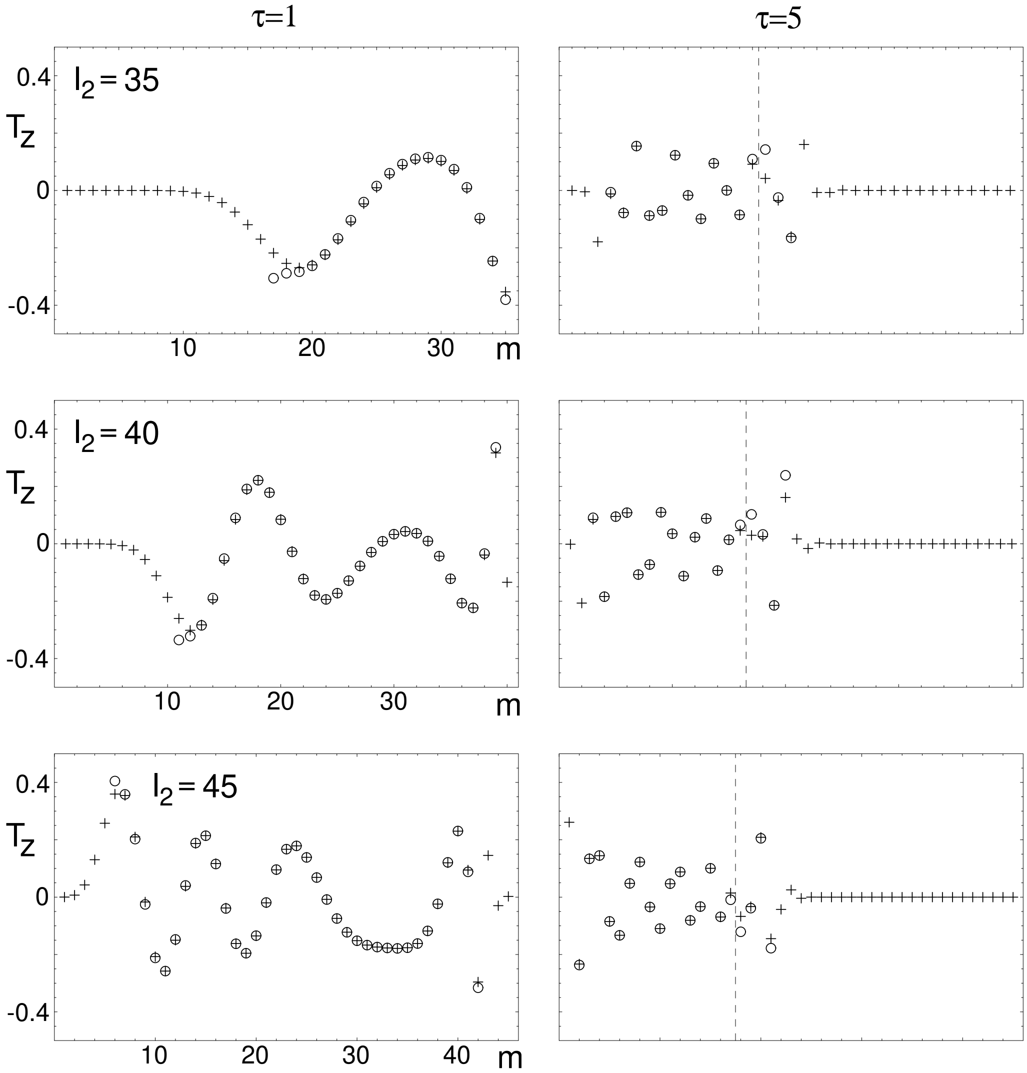

ABBILDUNG 2. Exakte Matrixelemente $(+)$ und ihre Sattelpunktnäherung $(\circ)$ für $l_1 = 50$ und $l_2 = 35, 40, 45$ mit Torsionskonstanten $\tau = 1$ und $\tau = 5$. Bei $\tau = 1$ gibt es nur eine Lösung y_{-1} der Sattelpunktgleichung, bei $\tau = 5$ treten rechts von der gestrichelten Linie zwei Lösungen $y_{\pm 1}$ auf.

zum Torsionsmatrixelement,

$$\mathcal{T}_{z\, l_1 l_2 m} = \mathcal{T}^{-1}_{z\, l_1 l_2 m} + \mathcal{T}^{1}_{z\, l_1 l_2 m} \,. \tag{110}$$

In Abbildung 2 ist die Sattelpunktnäherung des Torsionsmatrixelementes dem exakten Matrixelement gegenübergestellt. Die Matrixelemente sind für die festen Indizes $l_1 = 50$ und $l_2 = 35, 40, 45$ gegen den Index m aufgetragen. In der linken Spalte beträgt der Torsionsparameter $\tau = 1$, in der rechten $\tau = 5$. Bei $\tau = 1$ gibt es nur eine Lösung y_{-1} der Sattelpunktgleichung, bei $\tau = 5$ treten rechts von der senkrechten gestrichelten Linie zwei Lösungen $y_{\eta=\pm 1}$ auf. Die Sattelpunktnäherung bricht zusammen, sobald sich ein Sattelpunkt dem Rand des Integrationsgebietes nähert.

2. Die Torsionsmatrix in Van-Vleck-Näherung

Über einen alternativen Zugang läßt sich die Sattelpunktnäherung des Torsionsmatrixelementes als die semiklassische Näherung eines quantenmechanischen Propagators gewinnen. Das Integral (56) wird dazu als Matrixelement eines Propagators in Ortsdarstellung interpretiert,

$$U_{l'l} = \langle l'|\mathrm{e}^{-\mathrm{i}m\tau\hat{H}}|l\rangle \,. \tag{111}$$

Die Kugelflächenfunktionen werden als von l abhängige Ortszustände $|l\rangle$ angesehen, der Hamiltonoperator ist durch $\hat{H} = m\cos\theta$ gegeben und der Torsionsparameter τ tritt in der Rolle der Zeit auf.

Die semiklassische Approximation von U, der sogenannte Van-Vleck-Propagator [**73, 74**]

$$U^{sk}_{l'l} = \sum_j \sqrt{\frac{1}{2\pi\mathrm{i}}\frac{\partial^2 S_j}{\partial L \partial L'}}\; \mathrm{e}^{\mathrm{i}S_j(L',L,\tau)-\mathrm{i}\frac{\mu_j}{2}\pi} \,, \tag{112}$$

schreibt sich mit $L = l + 1/2$ als Summe über alle klassischen Trajektorien j, die von L nach L' führen und beinhaltet die zugehörige Wirkungsfunktion S_j sowie den Morseindex μ_j.

Der Hamiltonoperator $\hat{H} = m\cos\theta$ wirkt auf einen Ortszustand $|l\rangle$ gemäß

$$\frac{1}{m}\hat{H}\,|l\rangle = \left[\frac{(l+m+1)(l-m+1)}{(2l+1)(2l+3)}\right]^{\frac{1}{2}} |l+1\rangle + \left[\frac{(l+m)(l-m)}{(2l+1)(2l-1)}\right]^{\frac{1}{2}} |l-1\rangle \,. \tag{113}$$

Weiter läßt sich zu $\hat{l}$ der kanonisch konjugierte Operator $\hat{p} = -\mathrm{i}\partial/\partial l$ definieren, der eine Translation in l generiert,

$$\mathrm{e}^{\pm\mathrm{i}\hat{p}}\,|l\rangle = |l \pm 1\rangle \,. \tag{114}$$

Mit der Bezeichnung

$$f(l) = \left[\frac{(l+m)(l-m)}{(2l+1)(2l-1)}\right]^{\frac{1}{2}} \tag{115}$$

schreibt sich nun Gleichung (113) als

$$\frac{1}{m}\hat{H}\,|l\rangle = \frac{1}{2}f(l+1)\,\mathrm{e}^{\mathrm{i}\hat{p}}\,|l\rangle + \frac{1}{2}f(l)\,\mathrm{e}^{-\mathrm{i}\hat{p}}\,|l\rangle \,. \tag{116}$$

Der klassische Limes wird für große Quantenzahlen $L = l + 1/2$ angestrebt. Damit schreibt sich $f(l+1) = f(L+1/2)$ und $f(l) = f(L-1/2)$. Für $L \gg 1$ ist dann $f(L+1/2) \approx f(L-1/2) \approx f(L)$ und

$$f(L) = \sqrt{1 - \frac{m^2}{L^2}} + \mathcal{O}\left(\frac{1}{L}\right) \,. \tag{117}$$

Die quantenmechanischen Operatoren $\hat{H}$ und $\hat{p}$ gehen im klassischen Limes in die klassischen Observablen H und p über. Aus Gleichung (116) folgt im klassischen Limes die autonome Hamiltonfunktion

$$H = f(L)\, m \cos p = \sqrt{1 - \frac{m^2}{L^2}} m \cos p = E\,. \tag{118}$$

Daraus leiten sich die Hamiltonschen Gleichungen

$$\dot{L} \;=\; -m\sqrt{1 - \frac{E^2}{m^2} - \frac{m^2}{L^2}}\,, \tag{119}$$

$$\dot{p} \;=\; -\frac{(\cos^2 p - (E/m)^2)^{\frac{3}{2}}}{(E/m)\,\cos^2 p} \tag{120}$$

ab. Die Integration von Gleichung (119) führt auf

$$L' = \pm\sqrt{L^2 - 2m\tau\sqrt{L^2(1 - \frac{E^2}{m^2}) - m^2} + m^2\tau^2(1 - \frac{E^2}{m^2})}\,. \tag{121}$$

Aus dieser Beziehung folgt, daß bei zwei oder vier reellen Werten der Energie Trajektorien von L nach L' führen,

$$E = \pm\left[m^2 - \frac{L^2 + L'^2}{\tau^2} \pm \frac{2}{\tau^2}\sqrt{L^2 L'^2 - \tau^2 m^4}\right]^{\frac{1}{2}}\,. \tag{122}$$

Die reellen Energiewerte E/m sind genau die Sattelpunkte $x_\eta^\pm = \pm\sqrt{1 - y_\eta}$ aus Abschnitt 1.

Nun lassen sich mit dem Impuls

$$p(L, E) = \pm \arccos \frac{EL}{m\sqrt{L^2 - m^2}} \tag{123}$$

die energieabhängigen Wirkungsfunktionen der Trajektorien angeben,

$$\begin{aligned} S(L', L, E, \sigma) \;&=\; \int_L^{L'} \mathrm{d}L'' p(L'', E) \\ &=\; \left[L' \arccos \frac{EL'}{\sqrt{L'^2 - m^2}} - m \arccos \frac{Em}{\sqrt{(1 - E^2)(L'^2 - m^2)}}\right] + \\ &\quad\; \sigma\left[L \arccos \frac{EL}{\sqrt{L^2 - m^2}} - m \arccos \frac{Em}{\sqrt{(1 - E^2)(L^2 - m^2)}}\right]\,, \end{aligned} \tag{124}$$

aus denen nach einer Legendretransformation die zeitabhängigen Wirkungsfunktionen resultieren,

$$S(L', L, \tau) = S(L', L, E) - E(L', L, \tau)\,\tau\,. \tag{125}$$

Trajektorien können abhängig von ihrer Energie entweder auf direktem Wege oder über einen Wendepunkt von L nach L' laufen. An einem Wendepunkt müssen verschiedene Zweige der Wirkungsfunktion $S(L', L, E)$ aneinandergefügt werden. Daher resultiert in der Wirkung (124) das Vorzeichen $\sigma = -1$ für direkte Trajektorien und $\sigma = 1$ für Trajektorien über einen Wendepunkt. Die hierbei aufgegriffenen

Phasen bestimmen den Morseindex [**71**]. Offenbar hat $S(L', L, t)$ mit dem richtigen Morseindex genau die Form des Exponenten in der Sattelpunknäherung (107).

Der Vorfaktor des semiklassischen Propagators schließlich ist durch

$$\sqrt{\frac{1}{2\pi}\left|\frac{\partial^2 S(L', L, \tau)}{\partial L \partial L'}\right|} = \sqrt{\frac{L'L}{2\pi E m^2 \tau \sqrt{a_1 a_2 - \tau^2}}} \tag{126}$$

gegeben und stimmt betraglich ebenfalls mit dem Vorfaktor der Sattelpunktnäherung (106) überein.

Die asymptotische Näherung des Torsionsmatrixelementes mittels des Van-Vleck-Formalismus ist somit identisch mit dem aus der Sattelpunktnäherung stammenden Resultat.

3. Toeplitzstruktur der Frobenius-Perron-Matrix im integrablen Fall

Die Frobenius-Perron-Matrix der $z-$Torsion ist diagonal bezüglich des Index m. Jeder Block zu festem m strebt asymptotisch gegen eine Bandmatrix, deren Matrixelemente entlang einer Diagonalen konstant sind. Eine Matrix mit auf den Diagonalen konstanten Matrixelementen heißt auch Toeplitzmatrix [**20**].

Zu festem Index m ist die Frobenius-Perron-Matrix der $z-$Drehung sogar eine diagonale Toeplitzmatrix, und entsprechend läßt sich die Frobenius-Perron-Matrix der $y-$Drehung durch eine Rotation der Basiszustände auf Toeplitz-Diagonalform bringen.

Wie in Kapitel 3.3 ausgeführt, entspricht der Index l einer Phasenraumskala. Aufgrund der Bandstruktur koppelt die Frobenius-Perron-Matrix jeweils nur wenige, benachbarte Phasenraumskalen aneinander. Im Fall der Drehungen sind verschiedene Phasenraumskalen sogar unabhängig voneinander. Damit trägt die Toeplitz-Bandstruktur dem Charakter einer regulären Dynamik Rechnung.

Darüber hinaus folgt aus der Toeplitzstruktur der Frobenius-Perron-Matrix, daß die Kopplung zwischen benachbarten Phasenraumskalen skalenunabhängig ist. Lediglich auf der globalen Skala treten Abweichungen von der skalenunabhängigen Kopplung auf, die unter anderem durch die Topologie des Phasenraumes bedingt sind.

Zu zeigen bleibt die Toeplitz-Bandstruktur der Torsionsmatrix. Das Torsionsmatrixelement (63) läßt sich unter Verwendung von Symmetrierelationen der Clebsch-Gordan-Koeffizienten [**63, 64**] zu

$$\mathcal{T}_{z\, l_1 l_2 m} = (-1)^m \sum_{l=\Delta}^{2l_1-\Delta} (-\mathrm{i})^l (2l+1) j_l(m\tau) C^{l_1-\Delta\ l\ l_1}_{0\,0\,0}\ C^{l_1\ l\ l_1-\Delta}_{-m\,0\,m} \tag{127}$$

mit $\Delta = l_1 - l_2 > 0$ umformen. Für $\Delta < m\tau$ lassen sich die Matrixelemente aus der in Abschnitt 1 behandelten Sattelpunktnäherung bestimmen und sind von der Größenordnung Eins. Um für $\Delta > m\tau$ den Betrag von $\mathcal{T}_{z\, l_1 l_2 m}$ nach oben abzuschätzen, wird