

Vorwort

Die vorliegende Dissertation entstand während meiner Tätigkeit als wissenschaftlicher Mitarbeiter im Sonderforschungsbereiches 291 "Elastische Handhabungssysteme für schwere Lasten in komplexen Operationsbereichen", Teilprojekt B1 "Entwicklung eines fusionierenden Sensorsystems zur Erfassung dynamischer Belastungsgrößen an elastischen Handhabungssystemen" am Fachgebiet Elektromechanische Konstruktion des Fachbereiches Elektrotechnik der Gerhard-Mercator-Universität Duisburg.

Bei Herrn Prof. Dr.-Ing. E. Gerhard, der mir die Durchführung dieser Arbeit ermöglichte, bedanke ich mich recht herzlich für seine Betreuung, seine wertvollen Ratschläge und Anregungen.

Bei Herrn Prof. Dr. rer. nat. D. Jäger bedanke ich mich herzlich für die Übernahme des Korreferats.

Allen Kollegen vom Fachgebiet Elektromechanische Konstruktion, insbesondere Dirk Schulz, Andreas Tost, Reinhard Viga und Holger Pitsch, möchte ich an dieser Stelle ebenfalls für die freundliche und kollegiale Zusammenarbeit danken.

Auch möchte ich es nicht versäumen, den Mitarbeitern der mechanischen und elektronischen Werkstatt des Fachbereiches Elektrotechnik der Gerhard-Mercator-Universität für ihre konstruktive Zusammenarbeit zu danken.

Ferner gilt mein besonderer Dank meiner Familie und meinen Freunden, deren moralische Unterstützung zum Gelingen beigetragen haben.

Essen, Juli 2001

Andreas Kreuder